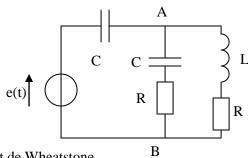
#### TD SE5 Oscillateurs en régime sinusoïdal forcé

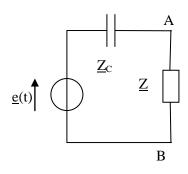
#### Exercice 1. Pont diviseur de tension.

1.) Donner l'expression littérale de  $\underline{Z}_{AB}$ , l'impédance totale équivalente entre A et B.

A.N.  $\omega$ =10 000 rad.s<sup>-1</sup>; C=20 $\mu$ F; L=0,5mH; R=5 $\Omega$ . Montrer que cette impédance  $\underline{Z}_{AB}$  est numériquement équivalente à une résistance.

- 2.) Déterminer numériquement l'amplification en tension :  $\underline{H} = \underline{u}_{AB}/\underline{e}$ .
- 3.) Que vaut  $u_{AB}(t)$  si  $e(t)=3\cos(\omega t \pi/3)$ ?





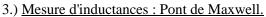
Exercice 2. Pont de Wheatstone.

1.) Quand le pont est équilibré (courant nul dans l'ampèremètre A), quelle est la relation entre les impédances complexes  $\underline{Z}_1, \underline{Z}_2, \underline{Z}_3$  et  $\underline{Z}_4$ ?

## 2.) Mesure de capacités : Pont de Sauty.

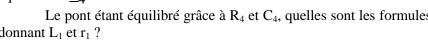
On désire mesurer une capacité  $C_1$  d'impédance  $Z_1$ , connaissant les valeurs de  $R_4$  d'impédance  $\underline{Z}_4$  et de  $C_2$  d'impédance  $\underline{Z}_2$ .

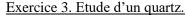
Une fois le pont équilibré, grâce au réglage de R3 d'impédance  $\mathbb{Z}_3$ , quelle est la formule donnant  $C_1$ ?



On veut déterminer les caractéristiques d'une bobine (L<sub>1</sub>, r<sub>1</sub>) d'impédance  $\underline{Z}_1,$  connaissant  $R_2\,$  d'impédance  $\underline{Z}_2,$   $R_3$  d'impédance  $\underline{Z}_3$  et d'un condensateur de capacité C4 en parallèle avec R4 d'impédance équivalente **Z**<sub>4</sub>.

Le pont étant équilibré grâce à R<sub>4</sub> et C<sub>4</sub>, quelles sont les formules donnant  $L_1$  et  $r_1$ ?



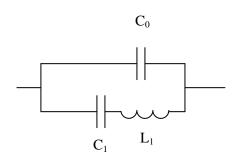


On considère le schéma électrique d'un quartz.

- 1.) Déterminer l'impédance Z du quartz, ainsi que |Z|.
- 2.) Déterminer les pulsations  $\omega_1$  et  $\omega_2$  rendant respectivement cette impédance nulle et infinie. Montrer que  $\omega_2^2 = \omega_1^2 (1 + C_1/C_0)$

A.N.: C<sub>0</sub>=10pF, C<sub>1</sub>=0,05pF. f<sub>1</sub>=100 kHz. Calculer L<sub>1</sub>.

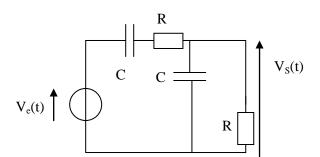
3.) Exprimer  $|\underline{Z}|$  en fonction de  $\omega$ ,  $\omega_1$ ,  $\omega_2$ ,  $C_0$ , et  $C_1$ . Tracer  $|\underline{Z}| = f(\omega)$ .



### Exercice n°4. Filtre RC.

- 1.) Déterminer les schémas équivalents hautes et basses fréquences.
- 2.) Déterminer la fonction de transfert  $\underline{H} = \frac{v_s}{v_e}$  et la

mettre sous la forme : 
$$\underline{H} = \frac{1}{3 + j(x - \frac{1}{x})}$$



où  $x=\omega/\omega_0=RC\omega$ .

3.) Tracer le module de la fonction de transfert ainsi que la phase en fonction de ω. Quelle est la nature du filtre?

On modélise la partie mécanique d'un haut-parleur à l'aide d'une masse m, se déplaçant horizontalement sans frottement le long de l'axe  $(O; \vec{e_x})$ ; cette masse m, assimilée à un point matériel M(m) est reliée à un ressort de longueur à vide  $\ell_0$  et raideur k et à un amortisseur fluide de constante f; elle est soumise à une force  $\vec{F}(t)$ , imposée par le courant i(t) entrant dans le haut parleur; on a :

$$\vec{F}(t) = Ki(t)\vec{e_x}$$
, avec K une constante.

On travaille dans le référentiel galiléen terrestre  $\Re_{\mathbf{g}}(O; \overrightarrow{e_x}, \overrightarrow{e_y})$ . On suppose que le courant i(t) est sinusoïdal :

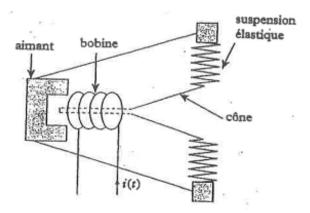
$$i(t) = I_m \cos(\omega t)$$
.

Données:  $m = 10 \,\mathrm{g}$ ;  $k = 15\,000 \,\mathrm{N} \cdot \mathrm{m}^{-1}$ ;

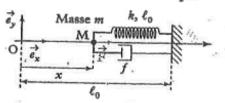
$$K = 200 \text{ N} \cdot \text{A}^{-1}; I_m = 1 \text{ A}.$$

- Écrire l'équation différentielle vérifiée par la position de la masse m.
- 2) La normaliser. On veut  $Q = \frac{1}{\sqrt{2}}$ ;

calculer la valeur du coefficient f.



Modèle mécanique



3) Déterminer l'expression de la réponse forcée x(t); la mettre sous la forme  $X_m \cos(\omega t + \varphi)$ .

Donnée:  $\omega = 6280 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}$ .

Tracer l'allure de la courbe donnant ω → X<sub>m</sub>(ω).
 En déduire la bande passante du système.

# Exercice n°6: Amortissement d'un vibrographe https://phyanim.sciences.univ-nantes.fr/Meca/Oscillateurs/sismo.php

Un vibrographe est constitué d'un cadre rigide sur lequel sont suspendus un ressort de raideur k et de longueur propre  $\ell_0$ , un amortisseur de coefficient de frottement h et de masse m . Un stylet solidaire de la masse permet d'enregistrer son mouvement par rapport au cadre.

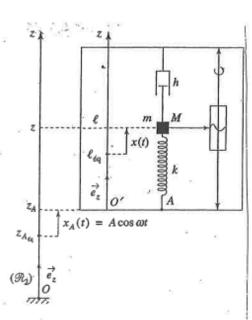
Le cadre est mis en mouvement vertical par rapport au référentiel du laboratoire  $\mathcal{R}_L$  supposé galiléen :

$$z_A(t) = z_{A_{4n}} + A\cos\omega t.$$

Remarque: La force de frottement fluide se met sous la forme:

$$\vec{f} = -h(\vec{z} - \vec{z}_A)\vec{e}_z$$

- 1.) On note  $\ell_{eq}$  la longueur à l'équilibre du ressort et  $x = \ell \ell_{eq}$  l'élongation de la masse. Déterminer l'équation différentielle en x du mouvement de la masse par rapport au cadre.
- 2.) Par passage à la notation complexe, déterminer en régime forcé l'amplitude des oscillations X<sub>m</sub> du point M. Montrer que lorsque ω varie, X<sub>m</sub> ne passe par un maximum que pour une certaine valeur du facteur de qualité.



Principe d'un vibrographe.