

Correction du devoir maison n° 18

Exercice 1 Pour $m \in \mathbb{R}$, on considère l'application

$$f_m : \begin{array}{l} \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \longmapsto (x + y + mz, x + my + z, mx + y + z) \end{array}$$

1. Soient $u = (x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, $v = (x', y', z') \in \mathbb{R}^3$ et $(\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$.

$$\begin{aligned} & f_m(\lambda u + \mu v) \\ = & (\lambda x + \mu x' + \lambda y + \mu y' + m(\lambda z + \mu z'), \lambda x + \mu x' + m(\lambda y + \mu y') + \lambda z + \mu z', \\ & m(\lambda x + \mu x') + \lambda y + \mu y' + \lambda z + \mu z') \\ = & \lambda(x + y + mz, x + my + z, mx + y + z) + \mu(x' + y' + mz', x' + my' + z', mx' + y' + z') \\ = & \lambda f_m(u) + \mu f_m(v). \end{aligned}$$

Donc $f_m \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$.

2. \mathbb{R}^3 étant de dimension finie, f_m est bijective ssi f_m est injective ssi $\text{Ker}(f_m) = \{0_{\mathbb{R}^3}\}$.

$$\begin{aligned} u = (x, y, z) \in \text{Ker}(f_m) & \iff f_m(x, y, z) = (0, 0, 0) \iff \begin{cases} x + y + mz = 0 \\ x + my + z = 0 \\ mx + y + z = 0 \end{cases} \\ & \iff \begin{cases} x + y + mz = 0 \\ (m-1)y + (1-m)z = 0 \\ (1-m)y + (1-m^2)z = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x + y + mz = 0 \\ (m-1)y + (1-m)z = 0 \\ (2-m-m^2)z = 0 \end{cases}, \end{aligned}$$

qui est échelonné de rang 3 ssi $m-1 \neq 0$ et $2-m-m^2 \neq 0$ ssi $m \neq 1$ et $m \neq -2$.

On en déduit que f_m est un automorphisme de \mathbb{R}^3 ssi $m \in \mathbb{R} \setminus \{-2, 1\}$.

3. (a) Si $m = -2$, on a :

$$u = (x, y, z) \in \text{Ker}(f_{-2}) \iff \begin{cases} x + y - 2z = 0 \\ -3y + 3z = 0 \\ 0 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} x = z \\ y = z \end{cases} \iff u = z(1, 1, 1).$$

Donc

$\text{Ker}(f_{-2})$ est la droite vectorielle de vecteur directeur $u_1 = (1, 1, 1)$, de dimension 1.

(b) Par le théorème du rang, $\dim(\text{Im}(f_{-2})) = \dim(\mathbb{R}^3) - \dim(\text{Ker}(f_{-2})) = 3 - 1 = 2$.

$f_{-2}(1, 0, 0) = (1, 1, -2) = v_1$ et $f_{-2}(0, 1, 0) = (1, -2, 1) = v_2$, qui ne sont pas colinéaires.

Donc $\text{rg}(v_1, v_2) = 2 = \dim(\text{Im}(f_{-2}))$ et

$$\boxed{\mathcal{B}_1 = (v_1, v_2) \text{ est une base de } \text{Im}(f_{-2}), \text{ de dimension } 2}.$$

(c) On considère la matrice dont les colonnes sont celles des coordonnées de u_1, v_1, v_2 dans la base canonique de \mathbb{R}^3 :

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -2 \\ 1 & -2 & 1 \end{pmatrix} \underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -3 \\ 0 & -3 & 0 \end{pmatrix} \underset{L}{\sim} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -3 & 0 \\ 0 & 0 & -3 \end{pmatrix},$$

qui est échelonnée de rang 3. Donc $\text{rg}(u_1, v_1, v_2) = 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$.

Donc (u_1, v_1, v_2) est une base de \mathbb{R}^3 et

$$\boxed{\mathbb{R}^3 = \text{Vect}(u_1) \oplus \text{Vect}(v_1, v_2) = \text{Ker}(f_{-2}) \oplus \text{Im}(f_{-2})}.$$

(d) Pour tout $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ il existe un unique $w_1 \in \text{Ker}(f_{-2})$ et un unique $w_2 \in \text{Im}(f_{-2})$ tels que $(x, y, z) = w_1 + w_2 = au_1 + bv_1 + cv_2$ d'après les questions précédentes et $p(x, y, z) = w_1$

$$(x, y, z) = w_1 + w_2 = au_1 + bv_1 + cv_2 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = A^{-1} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

vu que A est inversible.

$$\text{L'algorithme de Gauss Jordan (à faire) donne } A^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\text{et on obtient } a = \frac{x + y + z}{3}, \text{ d'où } \boxed{p(x, y, z) = \frac{x + y + z}{3}(1, 1, 1)} \text{ pour tout}$$

$$(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$$

Exercice 2 Pour $P \in \mathbb{R}_3[X]$, on pose $\varphi(P) = X^2P'' + aXP' + bP$.

1. Soient $P, Q \in \mathbb{R}_3[X]$ et $\lambda \in \mathbb{R}$. On a

$$\varphi(P + \lambda Q) = X^2(P + \lambda Q)'' + aX(P + \lambda Q)' + b(P + \lambda Q) = X^2(P'' + \lambda Q'') + aX(P' + \lambda Q') + b(P + \lambda Q) = X^2P'' + aXP' + bP + \lambda(X^2Q'' + aXQ' + bQ) = \varphi(P) + \lambda\varphi(Q)$$

De plus, si $P \in \mathbb{R}_3[X]$ alors on a $\deg(P) \leq 3$, $\deg(P') \leq 2$ et $\deg(P'') \leq 1$ donc $\deg(X^2P'') \leq 3$, $\deg(aXP') \leq 3$ et donc $\deg(\varphi(P)) \leq 3$.

Finalement, $\boxed{\varphi \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_3[X])}$

2. Dans cette question $a = 5$ et $b = 1$.

$$\varphi(1) = 1, \varphi(X) = 6X\varphi(X^2) = 13X^2 \text{ et } \varphi(X^3) = 22X^3$$

Donc $\text{Im}(\varphi) = \text{Vect}(\varphi(1); \varphi(X); \varphi(X^2); \varphi(X^3)) = \text{Vect}(1; X; X^2; X^3) = \mathbb{R}_3[X]$ Donc φ est un endomorphisme surjectif de $\mathbb{R}_3[X]$ qui est de dimension finie. Donc

$$\boxed{\varphi \in GL(\mathbb{R}_3[X]).}$$

3. Dans cette question $a = 3$ et $b = -3$ et on a

$$\varphi(1) = -3; \varphi(X) = 0; \varphi(X^2) = -7X^2 \text{ et } \varphi(X^3) = 12X^3.$$

Donc $\text{Im}(\varphi) = \text{Vect}(1; X^2; X^3)$ et, comme $(1; X^2; X^3)$ est libre, on a $\text{rg}(\varphi) = \text{rg}(1; X^2; X^3) = 3 < 4 = \dim(\mathbb{R}_3[X])$

Par le théorème du rang, $\dim(\text{Ker}(\varphi)) = \dim(\mathbb{R}_3[X]) - \text{rg}(\varphi) = 4 - 3 = 1$.

Comme $\varphi(X) = 0$, X est un polynôme non nul de $\text{Ker}(\varphi)$ et $\text{rg}(X) = 1 = \dim(\text{Ker}(\varphi))$.

Donc (X) est une base de $\text{Ker}(\varphi)$ et $\boxed{\text{Ker}(\varphi) = \text{Vect}(X)}$.

Exercice 3 Un ascenseur en état de marche à l'instant initial $t = 0$ peut ensuite tomber en panne selon les conditions suivantes :

- si l'ascenseur est en état de marche à l'instant $n \in \mathbb{N}$, la probabilité qu'il fonctionne encore à l'instant $n + 1$ vaut $p \in [0, 1]$.
- si l'ascenseur est en panne à l'instant $n \in \mathbb{N}$, la probabilité qu'il soit encore en panne à l'instant $n + 1$ vaut $q \in [0, 1]$.

Pour $n \in \mathbb{N}$, on considère l'événement M_n : « l'ascenseur fonctionne à l'instant n » et on pose $p_n = P(M_n)$. Par la formule des probabilités totales,

$$p_{n+1} = P(M_{n+1}) = P(M_n \cap M_{n+1}) + P(\overline{M_n} \cap M_{n+1}) = P(M_n)P_{M_n}(M_{n+1}) + P(\overline{M_n})P_{\overline{M_n}}(M_{n+1}) = p_n \times p + (1 - p_n)(1 - q) = (p + q - 1)p_n + 1 - q$$

- Si $p + q = 1$, $\forall n \in \mathbb{N} p_{n+1} = 1 - q = p$ et (p_n) est stationnaire à partir du rang 1.
- Si $p + q \neq 1$, (p_n) est une suite arithmético-géométrique.

$$\text{On résout } x = (p + q - 1)x + 1 - q \Leftrightarrow (2 - p - q)x = 1 - q \Leftrightarrow x = \frac{1 - q}{2 - p - q}$$

On pose $v_n = p_n - \frac{1 - q}{2 - p - q}$. On montre que (v_n) est géométrique de raison $p + q - 1$ et de

$$\text{premier terme } v_0 = p_0 - \frac{1 - q}{2 - p - q} = 1 - \frac{1 - q}{2 - p - q} = -\frac{1 - p}{2 - p - q} > 0.$$

$$\text{Donc } \boxed{\forall n \in \mathbb{N}, p_n = \frac{1 - p}{2 - p - q}(p + q - 1)^n + \frac{1 - q}{2 - p - q}}$$

De plus, $0 < p + q < 2$ donc $-1 < p + q - 1 < 1$ et $\boxed{p_n \rightarrow \frac{1 - q}{2 - p - q}}$

Exercice 4 Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et X et Y deux variables aléatoires définies sur le même espace probabilisé $(\Omega, \mathcal{P}(\Omega), \mathbb{P})$ prenant leurs valeurs dans $\llbracket 1, n + 1 \rrbracket$.

On suppose qu'il existe $\alpha \in \mathbb{R}$ tel que :

$$\forall (i, j) \in \llbracket 1, n + 1 \rrbracket^2, \quad \mathbb{P}([X = i] \cap [Y = j]) = \alpha \binom{n}{i-1} \binom{n}{j-1}.$$

1. Première méthode : Par la formule du binôme, on a :

$$\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} 1^k \times 1^{n-k} = (1+1)^n = 2^n.$$

Deuxième méthode : Soit E un ensemble fini à n éléments et $\mathcal{P}(E)$ l'ensemble des parties de E . Pour $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on note $\mathcal{P}_k(E)$ l'ensemble des parties à k éléments de E .

On a :

$$\mathcal{P}(E) = \bigcup_{k=0}^n \mathcal{P}_k(E), \text{ qui est une union d'ensembles disjoints deux à deux. Ainsi,}$$

$$\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} = \sum_{k=0}^n \text{card}(\mathcal{P}_k(E)) = \text{card}\left(\bigcup_{k=0}^n \mathcal{P}_k(E)\right) = \text{card}(\mathcal{P}(E)) = 2^n.$$

2. $\left\{ [X = i] \cap [Y = j], (i, j) \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket^2 \right\}$ est un système complet d'événements (SCE) car ils sont deux à deux incompatibles et ils recouvrent l'ensemble des éventualités. Donc

$$\sum_{i=1}^{n+1} \sum_{j=1}^{n+1} \mathbb{P}([X = i] \cap [Y = j]) = \mathbb{P}(\Omega) = 1.$$

D'autre part, par linéarité de la somme et par les changements d'indices $k = i - 1$ et $\ell = j - 1$,

$$\sum_{i=1}^{n+1} \sum_{j=1}^{n+1} \mathbb{P}([X = i] \cap [Y = j]) = \alpha \sum_{i=1}^{n+1} \binom{n}{i-1} \sum_{j=1}^{n+1} \binom{n}{j-1} = \alpha \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} \sum_{\ell=0}^n \binom{n}{\ell}.$$

D'après ce qui précède et le résultat 1., $\alpha \times 2^n \times 2^n = 1$. Donc $\alpha = \frac{1}{2^{2n}}$.

3. D'après l'énoncé, $X(\Omega) = Y(\Omega) = \llbracket 1, n+1 \rrbracket$. Donc $\{[Y = j], j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket\}$ est un SCE et par la formule des probabilités totales, $\forall i \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket$:

$$\mathbb{P}(X = i) = \sum_{j=1}^{n+1} \mathbb{P}([X = i] \cap [Y = j]) \stackrel{\text{linéarité}}{=} \frac{1}{2^{2n}} \binom{n}{i-1} \underbrace{\sum_{j=1}^{n+1} \binom{n}{j-1}}_{=2^n \text{ par } \ell=j-1}. \text{ Donc}$$

$$\forall i \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket, \mathbb{P}(X = i) = \frac{1}{2^n} \binom{n}{i-1}. \text{ De même,}$$

$$\forall j \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket, \mathbb{P}(Y = j) = \frac{1}{2^n} \binom{n}{j-1}.$$

4. $\forall (i, j) \in \llbracket 1, n+1 \rrbracket^2$,

$$\mathbb{P}(X = i)\mathbb{P}(Y = j) = \frac{1}{2^{2n}} \binom{n}{i-1} \binom{n}{j-1} = \mathbb{P}([X = i] \cap [Y = j]).$$

Donc X et Y sont indépendantes.

5. $X(\Omega) = \llbracket 1, n+1 \rrbracket$ et $1 \leq i \leq n+1 \iff 0 \leq i-1 \leq n$. Donc $Z(\Omega) = \llbracket 0, n \rrbracket$. De plus, $\forall k \in \llbracket 0, n \rrbracket$,

$$\mathbb{P}(Z = k) = \mathbb{P}(X - 1 = k) = \mathbb{P}(X = k + 1) = \frac{1}{2^n} \binom{n}{k} = \binom{n}{k} \times \left(\frac{1}{2}\right)^k \times \left(\frac{1}{2}\right)^{n-k}.$$

Donc la loi de Z est la loi binomiale $\mathcal{B}\left(n, \frac{1}{2}\right)$.

Exercice 5 On pose $f(x) = \int_x^{x^2} \frac{dt}{\ln(t)}$.

1. La fonction $g : x \mapsto \frac{1}{\ln(x)}$ est continue sur l'intervalle $I =]0, 1[$ comme inverse d'une fonction continue qui ne s'annule pas.

Donc g admet des primitives sur l'intervalle I . Notons G l'une d'entre elles. La fonction G est de classe \mathcal{C}^1 sur I car dérivable sur I , de dérivée g continue sur I .

De plus, $\forall x \in I, x^2 \in I$ donc $f(x) = G(x^2) - G(x)$.

Ainsi, f est de classe \mathcal{C}^1 sur I , comme somme de composées de fonctions de classe \mathcal{C}^1 .

2. Soit $t \in I$ fixé. La fonction \ln est dérivable sur $[t, 1]$. D'après le théorème des accroissements finis, il existe $c \in]t, 1[$ tel que : $\ln(1) - \ln(t) = \ln'(c)(1 - t) = \frac{1 - t}{c}$.

De plus, $t < c < 1$ donc $1 < \frac{1}{c} < \frac{1}{t}$, et donc $1 - t < \frac{1 - t}{c} < \frac{1 - t}{t}$ (car $1 - t > 0$).

En multipliant par $-1 < 0$ on obtient, pour tout $t \in I, \frac{t - 1}{t} \leq \ln(t) \leq t - 1$.

3. Soit $x \in I$ fixé. Comme $0 < x^2 < x < 1$ on a, d'après le résultat de la question précédente :

$$\forall t \in [x^2, x], \quad \frac{1}{t-1} \leq \frac{1}{\ln(t)} \leq \frac{t}{t-1} = 1 + \frac{1}{t-1}.$$

Par croissance de l'intégrale, on a : $\int_{x^2}^x \frac{1}{t-1} dt \leq \int_{x^2}^x \frac{1}{\ln(t)} dt \leq \int_{x^2}^x 1 + \frac{1}{t-1} dt$.

En multipliant par $-1 < 0$, on obtient :

$$\int_x^{x^2} \frac{1}{t-1} dt \geq f(x) \geq \int_x^{x^2} 1 + \frac{1}{t-1} dt \quad (1).$$

4. $\forall x \in I, \int_x^{x^2} \frac{1}{t-1} dt = \ln|x^2 - 1| - \ln|x - 1| = \ln\left(\frac{|x-1||x+1|}{|x-1|}\right) \underset{x+1>0}{=} \ln(x+1)$, et

$$\int_x^{x^2} 1 + \frac{1}{t-1} dt = x^2 - x + \ln(1+x).$$

Par (1), par opérations sur les limites, et par le théorème d'encadrement des limites, on obtient :

$$f(x) \xrightarrow{x \rightarrow 1} \ln(2) \text{ et } f(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0.$$

On en déduit que f est prolongeable par continuité en 0 et en 1.

5. Si on note encore f ce prolongement, on a $f(0) = 0$ et $f(1) = \ln(2)$. Montrons que ce prolongement est de classe \mathcal{C}^1 sur $[0, 1]$.

$$\forall x \in]0, 1[, \quad f'(x) = 2xG'(x^2) - G'(x) = \frac{2x}{\ln(x^2)} - \frac{1}{\ln(x)} = \frac{2x}{2\ln(x)} - \frac{1}{\ln(x)} = \frac{x-1}{\ln(x)}.$$

Par opérations sur les limites, $f'(x) \xrightarrow{x \rightarrow 0} 0$.

$$\text{Si } h \text{ est tel que } 1+h \in]0, 1[, \quad f'(1+h) = \frac{h}{\ln(1+h)} \underset{h \rightarrow 0}{\sim} \frac{h}{h} = 1.$$

Comme f est continue sur $[0, 1]$, de classe \mathcal{C}^1 sur $]0, 1[$, d'après le théorème de la limite de la dérivée, f est dérivable en 0 et en 1, avec $f'(0) = 0$ et $f'(1) = 1$, et sa dérivée est continue en 0 et en 1.

Finalement, le prolongement de f est de classe \mathcal{C}^1 sur $[0, 1]$.

6. Si $x \in]0, 1[$, alors $x-1 < 0$, $\ln(x) < 0$, et $f'(x) = \frac{x-1}{\ln(x)} > 0$. D'où le tableau :

x	0	1
$f(x)$	0	$\ln(2)$

7. Soit h tel que $1+h \in]0, 1[$ fixé. On a :

$$f'(1+h) = \frac{h}{\ln(1+h)} \underset{h \rightarrow 0}{=} \frac{h}{h - \frac{h^2}{2} + \frac{h^3}{3} + o(h^3)} \underset{h \rightarrow 0}{=} \frac{1}{1 - \left(\frac{h}{2} - \frac{h^2}{3} + o(h^2)\right)}.$$

Or $\frac{1}{1-u} \underset{u \rightarrow 0}{=} 1 + u + u^2 + o(u^2)$, et $\frac{h}{2} - \frac{h^2}{3} + o(h^2) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$. Donc, par composition, on a :

$$f'(1+h) \underset{h \rightarrow 0}{=} 1 + \left(\frac{h}{2} - \frac{h^2}{3}\right) + \left(\frac{h}{2} - \frac{h^2}{3}\right)^2 + o(h^2) \underset{h \rightarrow 0}{=} 1 + \frac{h}{2} - \frac{h^2}{12} + o(h^2).$$

Comme $f \in \mathcal{C}^1([0, 1])$ et $f(1) = \ln(2)$, on obtient, par primitivation :

$$f(1+h) \underset{h \rightarrow 0}{=} \ln(2) + h + \frac{h^2}{4} - \frac{h^3}{36} + o(h^3).$$

$$\text{Donc } f(x) \underset{x \rightarrow 1}{=} \ln(2) + (x-1) + \frac{(x-1)^2}{4} - \frac{(x-1)^3}{36} + o((x-1)^3).$$

8. Donc \mathcal{C}_f admet une tangente \mathcal{T} au point $(1, f(1))$, d'équation $y = x - 1 + \ln(2)$.

De plus, $f(x) - (x - 1 + \ln(2)) \underset{x \rightarrow 1}{=} \frac{(x-1)^2}{4} + o((x-1)^2) \geq 0$ au voisinage de 1.

Donc \mathcal{C}_f est au-dessus de \mathcal{T} au voisinage de 1.