

## Q.C.M. n°5 : Dérivées de fonctions.

Pour samedi 23 août

L'évolution d'un phénomène physique se modélise souvent par une fonction mathématique dépendant du temps  $t$ . Pour obtenir ou pour exploiter cette fonction, il est indispensable de maîtriser les fonctions dérivées.

L'expérience montre que beaucoup d'erreurs évitables sont commises par les étudiants; cette planche a donc pour but de vous aider à éviter les erreurs traditionnelles de calculs de dérivées.

Les exemples sont pris dans le cours de PTSI, il est inutile de chercher à comprendre comment ces équations ont été obtenues.

Les réponses doivent être envoyées grâce au formulaire suivant : <https://forms.gle/4GJcB4AJMhem23Sw7>

**1** - La réponse d'un circuit  $RC$  à un échelon de tension se traduit par l'évolution de la tension  $u_c(t)$  aux bornes du condensateur selon l'expression :

$$u_c(t) = E \left( 1 - e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

Calculer sa dérivée.

$$\text{A : } \frac{du_c(t)}{dt} = \frac{E}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\text{B : } \frac{du_c(t)}{dt} = E \left( 1 + \frac{1}{\tau} e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

$$\text{C : } \frac{du_c(t)}{dt} = E e^{-\frac{t}{\tau}}$$

$$\text{D : } \frac{du_c(t)}{dt} = E \left( 1 + e^{-\frac{t}{\tau}} \right)$$

**2** - Lors d'une transformation d'un gaz parfait à pression constante, son entropie  $S$  ne dépend que de la température  $T$  et vaut :

$$S(T) = \frac{nR}{\gamma - 1} \ln \left( \frac{T}{T_0} \right) + S_0.$$

Exprimer sa dérivée  $\frac{dS}{dT}$ .

$$\text{A : } \frac{dS}{dT} = \frac{nR}{\gamma - 1} \frac{T_0}{T} + S_0$$

$$\text{B : } \frac{dS}{dT} = \frac{nR}{\gamma - 1} \frac{T_0}{T}$$

$$\text{C : } \frac{dS}{dT} = \frac{nR}{1 - \gamma} \frac{1}{T^2}$$

$$\text{D : } \frac{dS}{dT} = \frac{nR}{\gamma - 1} \frac{1}{T}$$

**3** - Soit  $f(x)$  une fonction dérivable. On pose  $g(x) = f^2(x)$ . Que vaut sa dérivée  $g'(x)$  ?

$$\text{A : } g'(x) = 2f'(x)$$

$$\text{B : } g'(x) = 2f'(x)f(x)$$

$$\text{C : } g'(x) = 2f(x)$$

$$\text{D : } g'(x) = f'(x)f(x)$$

**4** - Dans un système masse-ressort amorti en régime critique, l'abscisse  $x(t)$  de la masse peut évoluer selon l'équation :

$$x(t) = (A + Bt) e^{-\omega_0 t}$$

Exprimer sa vitesse  $v(t) = \frac{dx(t)}{dt}$ .

A :  $v(t) = [B + (A + Bt)] e^{-\omega_0 t}$

B :  $v(t) = -\omega_0(A + Bt) e^{-\omega_0 t}$

C :  $v(t) = [B - \omega_0(A + Bt)] e^{-\omega_0 t}$

D :  $v(t) = (A + Bt) e^{-\omega_0 t}$

5 - Dans une onde électromagnétique sinusoïdale, la norme  $E$  du champ électrique vaut :

$$E(t) = E_0 \cos(\omega t + \varphi)$$

Que vaut sa dérivée seconde  $E''(t) = \frac{d^2 E(t)}{dt^2}$  ?

A :  $\frac{d^2 E(t)}{dt^2} = -E_0 \cos(\omega t + \varphi)$

B :  $\frac{d^2 E(t)}{dt^2} = -E_0 \omega \cos(\omega t + \varphi)$

C :  $\frac{d^2 E(t)}{dt^2} = -E_0 \omega \sin(\omega t + \varphi)$

D :  $\frac{d^2 E(t)}{dt^2} = -E_0 \omega^2 \cos(\omega t + \varphi)$

6 - Un aimant s'éloigne d'une spire de courant avec une vitesse  $v$ . Le flux  $\phi$  du champ magnétique à travers la spire s'écrit :

$$\phi(t) = \frac{\mu_0 \mathcal{M}}{2\pi (vt)^3} \pi R^2$$

La loi de Faraday indique qu'il existe une force électromotrice  $e(t) = -\frac{d\phi(t)}{dt}$ . Exprimer  $e(t)$ .

A :  $e(t) = \frac{\mu_0 \mathcal{M}}{2\pi v^3} \frac{3}{t^2} \pi R^2$

B :  $e(t) = \frac{\mu_0 \mathcal{M}}{2\pi v^3} \frac{3}{t^4} \pi R^2$

C :  $e(t) = -\frac{\mu_0 \mathcal{M}}{2\pi v^3} \frac{3}{t^2} \pi R^2$

D :  $e(t) = -\frac{\mu_0 \mathcal{M}}{2\pi v^3} \frac{3}{t^4} \pi R^2$

7 - Un cycliste passe à une vitesse  $v_0$  devant un piéton, qui regarde la valve d'un de ses pneus, de rayon  $a$ . La trajectoire obtenue est une cycloïde ; la vitesse de la valve vaut :

$$v(t) = v_0 \sqrt{2 \left[ 1 - \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right) \right]}$$

Quelle est l'accélération  $a(t) = \frac{dv(t)}{dt}$  de la valve ?

A :  $a(t) = \frac{-v_0 \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right)}{\sqrt{2 \left[ 1 - \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right) \right]}}$

B :  $a(t) = \frac{-v_0 \sin \left( \frac{v_0 t}{a} \right)}{\sqrt{2 \left[ 1 - \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right) \right]}}$

C :  $a(t) = \frac{\frac{v_0^2}{a} \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right)}{\sqrt{2 \left[ 1 - \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right) \right]}}$

D :  $a(t) = \frac{\frac{v_0^2}{a} \sin \left( \frac{v_0 t}{a} \right)}{\sqrt{2 \left[ 1 - \cos \left( \frac{v_0 t}{a} \right) \right]}}$

**8** - Un pont diviseur de tension possède deux résistances  $r$  et  $R$ , et est alimenté par une tension  $E$ . La puissance absorbée par la résistance  $R$  vaut :

$$P(R) = \frac{R E^2}{(r + R)^2}$$

Pour quelle valeur de  $R$  la puissance  $P$  est-elle maximale ? On rappelle que la fonction  $P$  est maximale lorsque sa dérivée s'annule.

- A :  $P$  est maximale pour  $R = 3r$ .
- B :  $P$  est maximale pour  $R = 2r$ .
- C :  $P$  est maximale pour  $R = r$ .
- D :  $P$  est maximale pour  $R = \frac{r}{3}$ .

**9** - Pour étudier une fonction de transfert en régime sinusoïdal forcé, on s'aide de la fonction :

$$f(x) = (1 - x^2)^2 + \frac{x^2}{Q^2}$$

où  $Q$  est suffisamment élevé (par exemple  $Q > 1$ ). Pour quelle valeur  $x_r$  la dérivée  $f'$  s'annule-t-elle ?

- A :  $x_r = \sqrt{1 + \frac{1}{2Q^2}}$
- B :  $x_r = \sqrt{1 - \frac{1}{2Q^2}}$
- C :  $x_r = \sqrt{1 + \frac{1}{4Q^2}}$
- D :  $x_r = \sqrt{1 - \frac{1}{4Q^2}}$

**10** - On assimile une canette de soda à un cylindre de rayon  $R$ , de volume  $V = 33$  cL. La quantité d'aluminium nécessaire à sa fabrication est proportionnelle à sa surface  $S$ , dont on peut montrer qu'elle vaut :

$$S = 2\pi R^2 + \frac{2V}{R}$$

(l'étudiant est invité à vérifier ce résultat sur un brouillon).

Quelle doit être la valeur du rayon  $R$  pour minimiser la quantité d'aluminium utilisé ?

- A :  $R = 3,0$  cm
- B :  $R = 3,3$  cm
- C :  $R = 3,7$  cm
- D :  $R = 4,0$  cm

**11** - La vibration d'une corde, tendue selon l'axe ( $Ox$ ) horizontal, correspond à la propagation d'une onde. Le phénomène dépend à la fois du temps  $t$  et de l'abscisse  $x$ . On peut le modéliser par la fonction  $y(x, t)$  dépendant simultanément de ces deux variables. On a :

$$y(x, t) = Y_0 \cos(\omega t - kx)$$

Dire qu'on dérive la fonction  $y$  (sans plus de précision) n'a pas de sens dans ce cas. Il faut préciser :

- soit on dérive  $y$  par rapport à la variable  $x$ . Dans ce cas, on considère que  $t$  est une constante et non plus une variable. On note alors la dérivée  $\frac{\partial y}{\partial x}$ .
- soit on dérive  $y$  par rapport à la variable  $t$ . Dans ce cas, on considère que  $x$  est une constante et non plus une variable. On note alors la dérivée  $\frac{\partial y}{\partial t}$ .

Quelle proposition est juste ?

$$\text{A : } \frac{\partial y}{\partial x} = k Y_0 \sin(\omega t - kx)$$

$$\text{B : } \frac{\partial y}{\partial t} = \omega Y_0 \sin(\omega t - kx)$$

$$\text{C : } \frac{\partial y}{\partial x} = \omega Y_0 \sin(\omega t - kx)$$

$$\text{D : } \frac{\partial y}{\partial t} = k Y_0 \sin(\omega t - kx)$$