

CORRIGÉ du D.S. de MATHÉMATIQUES numéro 2
PSI2 2025-2026

EXERCICE 1

1.a. La relation $u^2 = u \circ u = 0$ se traduit par l'inclusion $\text{Im}(u) \subset \text{Ker}(u)$. D'autre part, par le théorème du rang, $\dim(\text{Ker } u) = 2n - \dim(\text{Im } u) = n = \dim(\text{Im } u)$. Avec une inclusion et l'égalité des dimensions, on conclut que $\text{Ker}(u) = \text{Im}(u)$.

b. Pour tout $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$, le vecteur e_i appartient à $\text{Ker}(u)$, qui est aussi $\text{Im}(u)$, donc il admet au moins un antécédent f_i par u .

Montrons que la famille \mathcal{B} est libre: si $\alpha_1, \dots, \alpha_n, \beta_1, \dots, \beta_n$ sont des réels tels que **(*)**: $\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n + \beta_1 f_1 + \dots + \beta_n f_n = 0_E$, en appliquant u , comme $u(e_i) = u^2(f_i) = 0_E$ pour tout i , on obtient $\beta_1 e_1 + \dots + \beta_n e_n = 0_E$. Comme la famille (e_1, \dots, e_n) est libre, on en déduit que les β_i sont tous nuls. Dans **(*)**, il reste alors $\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n = 0_E$ ce qui entraîne la nullité des α_i de la même façon. Donc \mathcal{B} est une famille libre, et comme elle est de cardinal $2n$ dans \mathbb{R}^{2n} , c'est une base de \mathbb{R}^{2n} .

Comme $u(e_i) = 0_E$ et $u(f_i) = e_i$ pour tout i , on a $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(u) = \begin{pmatrix} 0_n & I_n \\ 0_n & 0_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{2n}(\mathbb{R})$.

2.a. Soit $w = v|_{\text{Im}(v)}$, alors $\text{Im}(w) = v(\text{Im } v) = \text{Im}(v^2)$ donc $\text{rg}(w) = \text{rg}(v^2)$, et la formule du rang appliquée à w donne

$$2n = \dim(\text{Im } v) = \text{rg}(w) + \dim(\text{Ker } w) = \text{rg}(v^2) + \dim(\text{Im } v \cap \text{Ker } v) \leq \text{rg}(v^2) + \dim(\text{Ker } v).$$

Or, le théorème du rang appliqué à v donne $\dim(\text{Ker } v) = 3n - \text{rg}(v) = n$, on a donc

$$\text{rg}(v^2) \geq 2n - n = n.$$

b. Comme $v^3 = v \circ v^2 = 0$, on a l'inclusion $\text{Im}(v^2) \subset \text{Ker}(v)$. Mais on vient de montrer que

$$\dim(\text{Im } v^2) = \text{rg}(v^2) \geq n = \dim(\text{Ker } v),$$

on a donc nécessairement $\text{rg}(v^2) = n$ et finalement $\text{Im}(v^2) = \text{Ker}(v)$.

c. Partons encore d'une base (e_1, \dots, e_n) de $\text{Ker}(v)$. Comme $\text{Ker}(v) = \text{Im}(v^2)$, chaque vecteur e_i admet un antécédent g_i par v^2 , i.e. $v^2(g_i) = e_i$ pour $i \in \llbracket 1, n \rrbracket$. Posons alors $f_i = v(g_i)$ pour tout i . On aura alors, pour tout i , les relations $e_i = v(f_i)$, et $v(e_i) = v^3(g_i) = 0_E$.

Soit la famille de vecteurs $\mathcal{B} = (e_1, \dots, e_n, f_1, \dots, f_n, g_1, \dots, g_n)$, montrons que c'est une base de $E = \mathbb{R}^{3n}$. Si $\alpha_1, \dots, \alpha_n, \beta_1, \dots, \beta_n, \gamma_1, \dots, \gamma_n$ sont des réels tels que

$$\mathbf{(**)}: \quad \alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n + \beta_1 f_1 + \dots + \beta_n f_n + \gamma_1 g_1 + \dots + \gamma_n g_n = 0_E,$$

en appliquant v^2 , on obtient $\gamma_1 e_1 + \dots + \gamma_n e_n = 0_E$. Comme (e_1, \dots, e_n) est libre, on déduit que les γ_i sont nuls. Dans **(**)**, il reste alors $\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n + \beta_1 f_1 + \dots + \beta_n f_n = 0_E$. En appliquant v , on obtient $\beta_1 e_1 + \dots + \beta_n e_n = 0_E$, d'où l'on déduit que les β_i sont nuls. Enfin, dans **(**)**, il reste $\alpha_1 e_1 + \dots + \alpha_n e_n = 0_E$ ce qui entraîne la nullité des α_i . La famille \mathcal{B} est libre et de cardinal $3n$ dans \mathbb{R}^{3n} , c'est donc une base de \mathbb{R}^{3n} . Comme $v(e_i) = 0_E$, $v(f_i) = e_i$ et $v(g_i) = f_i$ pour tout i , la matrice de v dans cette base est bien celle proposée.

EXERCICE 2

1. On a $v_n = \ln(u_n) = \sum_{k=0}^{n-1} \ln\left(\frac{a+k}{b+k}\right) = \ln\left(\frac{a}{b}\right) + \sum_{k=1}^{n-1} \left[\ln\left(1 + \frac{a}{k}\right) - \ln\left(1 + \frac{b}{k}\right) \right] = \sum_{k=0}^{n-1} x_k$

avec, pour $k \geq 1$,

$$x_k = \ln\left(1 + \frac{a}{k}\right) - \ln\left(1 + \frac{b}{k}\right) = \left(\frac{a}{k} + o\left(\frac{1}{k}\right)\right) - \left(\frac{b}{k} + o\left(\frac{1}{k}\right)\right) \underset{k \rightarrow +\infty}{\sim} -\frac{b-a}{k}.$$

La série de terme général $-\frac{b-a}{k}$ étant divergente (série harmonique, à un facteur constant non nul près) et à termes négatifs, le critère des équivalents s'applique, et montre que (v_n) est la suite des sommes partielles d'une série divergente à termes négatifs, donc $\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n = -\infty$.

Puis $u_n = e^{v_n} \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0$.

2. On a

$$\begin{aligned} \ln\left(\frac{w_{n+1}}{w_n}\right) &= \ln\left(\left(\frac{n+1}{n}\right)^{b-a} \frac{u_{n+1}}{u_n}\right) = \ln\left(\left(1 + \frac{1}{n}\right)^{b-a} \times \frac{a+n}{b+n}\right) \\ &= (b-a) \ln\left(1 + \frac{1}{n}\right) + \ln\left(1 + \frac{a}{n}\right) - \ln\left(1 + \frac{b}{n}\right) \\ &= (b-a) \left(\frac{1}{n} + O\left(\frac{1}{n^2}\right)\right) + \left(\frac{a}{n} + O\left(\frac{1}{n^2}\right)\right) - \left(\frac{b}{n} + O\left(\frac{1}{n^2}\right)\right) \\ &= O\left(\frac{1}{n^2}\right). \end{aligned}$$

On a ici utilisé le DL de $\ln(1+x)$ au voisinage de 0 sous la forme $\ln(1+x) = x + O(x^2)$ (c'est ce que l'on appelle parfois un développement limité d'ordre un **au sens fort**).

3. La série de terme général $\ln\left(\frac{w_{n+1}}{w_n}\right) = \ln(w_{n+1}) - \ln(w_n)$ est donc absolument convergente d'après les critères de comparaison, donc convergente. Comme il s'agit d'une série télescopique, on en déduit la convergence de la **suite** de terme général $\ln(w_n)$. Posons alors $l = \lim_{n \rightarrow +\infty} \ln(w_n)$. En posant $A = e^l$ (qui est un réel strictement positif), on a $\lim_{n \rightarrow +\infty} w_n = A$ par continuité de la fonction exponentielle.

4. On a donc $u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} \frac{A}{n^{b-a}}$ avec $A > 0$. Par comparaison à une série de Riemann, on conclut que la série $\sum u_n$ converge **si et seulement si** $b - a > 1$.

PROBLÈME

d'après Centrale PC, 2016

PARTIE A. Étude de l'opérateur de translation.

1. Si $P = \sum_{k=0}^d a_k X^k$ avec $a_d \neq 0$, autrement dit $\deg(P) = d \in \mathbb{N}$ et $\text{cd}(P) = a_d$, on obtient

$$T(P) = \sum_{k=0}^d a_k (X+1)^k. \text{ Ce polynôme est de degré au plus } d, \text{ et même exactement } d \text{ puisque}$$

son terme dominant est aussi $a_d X^d$, donc $\deg(T(P)) = \deg(P)$ et $\text{cd}(T(P)) = \text{cd}(P)$.

2. Il est clair que $T^k(P)(X) = P(X+k)$ pour tout k entier naturel.

3. Pour remplir la j -ième colonne (l'indexation démarrant à 0 comme dans Python), on calcule par la formule du binôme

$$T(X^j) = (X + 1)^j = \sum_{i=0}^j \binom{j}{i} X^i .$$

On a donc, pour tout couple $(i, j) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2$, $m_{i,j} = \binom{j}{i}$ avec la convention habituelle que ce coefficient binomial est nul si $i > j$.

4. Oui, T est bijectif et est donc un automorphisme de E . Plusieurs arguments sont possibles pour l'expliquer, par exemple:

- si $P \in E$ vérifie $T(P) = 0$, alors $P(X + 1) = 0$ donc $P(x + 1) = 0$ pour tout réel x , donc la fonction polynomiale associée à P est nulle donc $P = 0$, on a ainsi prouvé que $\text{Ker}(T) = \{0\}$ donc T est injectif donc il est bijectif car $\dim(E) < +\infty$;

- ou bien si $P \in E$, alors le polynôme R tel que $R(X) = P(X - 1)$ vérifie $T(R) = P$, donc T est surjectif puis bijectif car $\dim(E) < +\infty$;

- ou bien la matrice M est triangulaire supérieure avec des coefficients diagonaux non nuls (ils valent tous 1), donc M est inversible, donc T est bijectif.

Le deuxième argument fournit la bijection réciproque $T^{-1} : P \mapsto R$ avec $R(X) = P(X - 1)$.

5. Comme $T^{-1}(X^j) = (X - 1)^j = \sum_{i=0}^j \binom{j}{i} (-1)^{j-i} X^i$, on déduit comme en **Q3**. que le coefficient d'indices (i, j) de M^{-1} est $m'_{i,j} = \binom{j}{i} (-1)^{j-i}$.

6.a. Pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, on a

$$v_k = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} u_j = \sum_{j=0}^k m_{j,k} u_j = \sum_{j=0}^n m_{j,k} u_j$$

puisque les $m_{j,k} = \binom{k}{j}$ sont nuls pour $j \in \llbracket k + 1, n \rrbracket$. On reconnaît le calcul du produit d'une matrice carrée par une matrice-colonne... sauf que les indices ne sont pas dans le bon ordre, il faut donc transposer la matrice! En posant $Q = M^\top$ soit $q_{i,j} = m_{j,i}$ pour tout couple $(i, j) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2$, on a alors $v_k = \sum_{j=0}^n q_{k,j} u_j$ pour tout j , soit $V_n = Q U_n$.

b. Comme M est inversible, sa transposée $Q = M^\top$ l'est aussi et $Q^{-1} = (M^\top)^{-1} = (M^{-1})^\top$. On a donc $U_n = Q^{-1} V_n = (M^{-1})^\top V_n$, soit pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$,

$$u_k = \sum_{j=0}^n m'_{j,k} v_j = \sum_{j=0}^n (-1)^{k-j} \binom{k}{j} v_j = \sum_{j=0}^k (-1)^{k-j} \binom{k}{j} v_j .$$

C'est la **formule d'inversion de Pascal**.

PARTIE B. Étude de l'opérateur de différence.

7. Notons tout d'abord que, pour tout $k \in \mathbb{N}^*$,

$$\Delta(X^k) = (X+1)^k - X^k = \sum_{i=0}^{k-1} \binom{k}{i} X^i = kX^{k-1} + \dots$$

après annihilation des termes de degré k (les points de suspension représentent des termes de degré strictement inférieur à $k-1$). Si un polynôme $P = \sum_{k=0}^d a_k X^k$ est de degré $d \geq 1$ (on a donc $a_d \neq 0$ dans cette écriture), on a

$$\Delta(P) = \sum_{k=0}^d a_k ((X+1)^k - X^k) = d a_d X^{d-1} + \dots$$

où les points de suspension représentent des termes de degré strictement inférieur à $d-1$.
Donc

$$\deg(\Delta(P)) = \deg(P) - 1 \quad \text{et} \quad \text{cd}(\Delta(P)) = d a_d = \deg(P) \times \text{cd}(P).$$

8. Les polynômes constants (i.e. appartenant à $\mathbb{R}_0[X]$) ont clairement une image nulle par Δ .
En revanche, si P est un polynôme non constant, c'est-à-dire si $\deg(P) = d \geq 1$, alors $\deg(\Delta(P)) = d-1 \geq 0$, donc $\Delta(P)$ n'est pas le polynôme nul.

On conclut que $\text{Ker}(\Delta) = \mathbb{R}_0[X] = \text{Vect}(1)$.

Il résulte aussi de la question 7. ci-dessus que $\text{Im}(\Delta) \subset \mathbb{R}_{n-1}[X]$. Le théorème du rang donne enfin

$$\dim(\text{Im}(\Delta)) = \dim(\mathbb{R}_n[X]) - \dim(\text{Ker}(\Delta)) = (n+1) - 1 = n = \dim(\mathbb{R}_{n-1}[X]).$$

Avec une inclusion et l'égalité des dimensions, on conclut que $\text{Im}(\Delta) = \mathbb{R}_{n-1}[X]$.

9. La question 7. montre que chaque application de Δ sur un polynôme non constant diminue le degré d'une unité, et l'image d'un polynôme constant est le polynôme nul.

Soit $j \in \llbracket 1, n \rrbracket$, soit $P \in \mathbb{R}_n[X]$ de degré $d \in \llbracket 0, n \rrbracket$. On déduit de ce qui précède que:

- si $d \geq j$, alors $\deg(\Delta^j(P)) = d - j \geq 0$, donc $\Delta^j(P) \neq 0$;

- si $d < j$, i.e. si $P \in \mathbb{R}_{j-1}[X]$, alors $\Delta^j(P) = 0$.

On conclut que $\text{Ker}(\Delta^j) = \mathbb{R}_{j-1}[X]$.

Il résulte aussi d'une itération de la question 7. que $\text{Im}(\Delta^j) \subset \mathbb{R}_{n-j}[X]$. Le théorème du rang donne enfin

$$\dim(\text{Im}(\Delta^j)) = \dim(\mathbb{R}_n[X]) - \dim(\text{Ker}(\Delta^j)) = (n+1) - j = (n-j) + 1 = \dim(\mathbb{R}_{n-j}[X]).$$

On conclut que $\text{Im}(\Delta^j) = \mathbb{R}_{n-j}[X]$.

10. Les endomorphismes T et $-\text{id}_E$ commutent, on peut donc appliquer la formule du binôme:

$$\Delta^k = (T - \text{id}_E)^k = \sum_{j=0}^k \binom{k}{j} (-1)^{k-j} T^j.$$

11.a. Recherchons M sous la forme $M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$. La relation $M^2 = A$ se traduit par le système

$$\begin{cases} a^2 + bc = 0 & \text{(1)} \\ b(a+d) = 1 & \text{(2)} \\ c(a+d) = 0 & \text{(3)} \\ bc + d^2 = 0 & \text{(4)} \end{cases}.$$

De (2), on déduit $a+d \neq 0$, puis de (3) on tire $c=0$, puis de (1) et de (4), on déduit $a=0$ et $d=0$, donc $a+d=0$ et on a une contradiction! Il n'existe donc pas de matrice $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ vérifiant $M^2 = A$.

- b.** Si $u^2 = \Delta$, alors $\Delta^2 = u^4$, puis $u \circ \Delta^2 = u \circ u^4 = u^5 = u^4 \circ u = \Delta^2 \circ u$.
- c.** D'après 9., on a $\mathbb{R}_1[X] = \text{Ker}(\Delta^2)$. Comme les endomorphismes u et Δ^2 commutent, on déduit du cours que le sous-espace $\mathbb{R}_1[X]$ est stable par u .
- d.** Notons δ l'endomorphisme de $\mathbb{R}_1[X]$ induit par Δ . De $u^2 = \Delta$, on déduit $v^2 = \delta$. Si $\mathcal{B} = (1, X)$ est la base canonique du plan vectoriel $\mathbb{R}_1[X]$, on note que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\delta) = A$. Si $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(v)$, alors on doit avoir $M^2 = A$, ce qui est impossible. On en conclut qu'il n'existe pas d'endomorphisme u de E tel que $u^2 = \Delta$.

12.a. Les polynômes de cette famille sont échelonnés en degrés (il y en a un de chaque degré entre 0 et d), la famille est donc libre. Ces polynômes sont de degré d au plus, ils sont tous dans l'espace vectoriel $\mathbb{R}_d[X]$ qui est de dimension $d+1$, ils forment une famille libre de cardinal $d+1$ dans cet espace, c'est donc une base de $\mathbb{R}_d[X]$ qui est le s.e.v. engendré.

- b.** Soit F un s.e.v. de E , non réduit à $\{0\}$, et stable par Δ . L'ensemble $\{\deg(P) ; P \in F \setminus \{0\}\}$ est une partie de \mathbb{N} , non vide et majorée (par n), elle admet donc un maximum $d \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Soit P_0 un polynôme de F de degré d (polynôme de degré maximal dans F), alors $F \subset \mathbb{R}_d[X]$ par définition, et d'autre part, comme F est stable par Δ , les polynômes $\Delta^k(P_0)$, avec $0 \leq k \leq d$, appartiennent à F . Le s.e.v. F contient donc le s.e.v. de E engendré par la famille $(P_0, \Delta(P_0), \dots, \Delta^d(P_0))$, c'est-à-dire $\mathbb{R}_d[X]$ d'après a. Finalement, $F = \mathbb{R}_d[X]$, ce qui prouve la proposition à démontrer.

PARTIE C. Une application à l'analyse.

13. Si $p \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$, alors $X^p \in \mathbb{R}_{n-1}[X] = \text{Ker}(\Delta^n)$, donc $\Delta^n(X^p) = 0$.

14. Du début de la partie B., il résulte que $\deg(\Delta^n(X^n)) = 0$, c'est donc un polynôme constant non nul. Pour connaître la constante, il suffit de connaître le coefficient dominant. Or, à partir de la question 7., on obtient $\text{cd}(\Delta(X^n)) = n$, puis $\text{cd}(\Delta^2(X^n)) = n(n-1)$ et, par une récurrence "immédiate" (*oui, j'ai la flemme*), $\text{cd}(\Delta^k(X^n)) = n(n-1) \cdots (n-k+1)$ pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$. Finalement, $\text{cd}(\Delta^n(X^n)) = n!$

On a donc $\Delta^n(X^n) = n!$ (polynôme constant).

15. Considérons le polynôme $P = X^p$, alors d'après la question 10.,

$$\Delta^n(X^p) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} T^k(X^p) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} (X+k)^p.$$

En évaluant pour $X=0$, on obtient

$$\Delta^n(X^p)(0) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} k^p = S_{n,p}.$$

De la question 14., on déduit alors que

$$S_{n,p} = \Delta^n(X^p)(0) = \begin{cases} 0 & \text{si } 0 \leq p \leq n-1 \\ n! & \text{si } p = n \end{cases}.$$

16.a. On peut l'écrire par la formule de Taylor-Young:

$$f(a+h) = \sum_{p=0}^n \frac{f^{(p)}(a)}{p!} h^p + o(h^n) \quad \text{lorsque } h \rightarrow 0.$$

b. Pour h réel non nul, on a

$$\begin{aligned} \frac{1}{h^n} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} f(a+kh) &= \frac{1}{h^n} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} \left(\sum_{p=0}^n \frac{(kh)^p}{p!} f^{(p)}(a) + h^n \varepsilon_k(h) \right) \\ &= \frac{1}{h^n} \sum_{k=0}^n \sum_{p=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} \frac{(kh)^p}{p!} f^{(p)}(a) + \varepsilon(h) \\ &= \frac{1}{h^n} \sum_{p=0}^n \left(\sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} k^p \right) \frac{h^p}{p!} f^{(p)}(a) + \varepsilon(h) \\ &= \frac{1}{h^n} \sum_{p=0}^n S_{n,p} \frac{h^p}{p!} f^{(p)}(a) + \varepsilon(h) \\ &= f^{(n)}(a) + \varepsilon(h). \end{aligned}$$

Commentaires: on a utilisé la formule de Taylor-Young pour développer $f(a+kh)$ à l'ordre n , pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, en introduisant des fonctions $\varepsilon_k : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ telles que $\lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon_k(h) = 0$,

on a ensuite posé $\varepsilon(h) = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} \varepsilon_k(h)$, c'est une combinaison linéaire de fonctions ayant des limites nulles en zéro donc on a aussi $\lim_{h \rightarrow 0} \varepsilon(h) = 0$, enfin on a interverti les sommations (sommées finies) et on a utilisé la question 15. pour évaluer les sommes $S_{n,p}$. La conclusion de tout cela est que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{1}{h^n} \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (-1)^{n-k} f(a+kh) = f^{(n)}(a).$$

PARTIE D. Les polynômes de Hilbert.

17. On a $\deg(H_k) = k$ pour tout $k \in \llbracket 0, n \rrbracket$, la famille \mathcal{H} est donc échelonnée en degrés, c'est donc une base de $E = \mathbb{R}_n[X]$.

18. On $\Delta(H_0) = \Delta(1) = 0$ et, pour $k \in \llbracket 1, n \rrbracket$,

$$\begin{aligned}
\Delta(H_k) &= H_k(X+1) - H_k(X) \\
&= \frac{1}{k!} \left[(X+1)X(X-1)\cdots(X-k+2) - X(X-1)\cdots(X-k+2)(X-k+1) \right] \\
&= \frac{X(X-1)\cdots(X-k+2)}{k!} [(X+1) - (X-k+1)] \\
&= \frac{X(X-1)\cdots(X-k+2)}{(k-1)!} = H_{k-1}.
\end{aligned}$$

19. On a donc $M' = \text{Mat}_{\mathcal{H}}(\Delta) = \begin{pmatrix} 0 & 1 & & & (0) \\ \vdots & 0 & 1 & & \\ \vdots & & \ddots & \ddots & \\ \vdots & & & \ddots & 1 \\ 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \end{pmatrix} = E_{1,2} + E_{2,3} + \dots + E_{n-1,n}.$

20. Notons d'abord que $H_0(0) = 1$ et, pour $k > 0$, on a $H_k(0) = 0$, d'où les différents cas:

- si $k < j$, alors $\Delta^k(H_j) = H_{j-k}$ avec $j-k > 0$, donc $\Delta^k(H_j)(0) = H_{j-k}(0) = 0$;
- si $k = j$, alors $\Delta^k(H_j) = \Delta^j(H_j) = H_0 = 1$ (polynôme constant), donc $\Delta^k(H_j)(0) = 1$;
- si $k > j$, alors $\Delta^k(H_j) = 0$ (polynôme nul), donc $\Delta^k(H_j)(0) = 0$.

En conclusion, on a bien $\Delta^k(H_j)(0) = \delta_{j,k}$.

21. Par linéarité de Δ^k , on a $\Delta^k(P) = \sum_{j=0}^n \lambda_j \Delta^k(H_j)$ et, en évaluant pour $X = 0$, cela donne

$$\Delta^k(P)(0) = \sum_{j=0}^n \lambda_j \delta_{j,k} = \lambda_k. \text{ Donc } P = \sum_{k=0}^n \lambda_k H_k = \sum_{k=0}^n \Delta^k(P)(0) H_k, \text{ i.e. les coordonnées}$$

du polynôme P dans la base \mathcal{H} sont les scalaires $\Delta^k(P)(0)$, $0 \leq k \leq n$.

22.a. Le polynôme $H_n = \frac{1}{n!} X(X-1)\cdots(X-(n-1))$ admet pour racines les entiers de 0 à $n-1$, donc si $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$, on a $H_n(k) = 0$.

b. Si $k \geq n$, alors $H_n(k) = \frac{k(k-1)\cdots(k-n+1)}{n!} = \frac{k!}{n!(k-n)!} = \binom{k}{n}$.

c. Si $k < 0$, soit $p = -k \in \mathbb{N}^*$. Alors

$$\begin{aligned}
H_n(k) = H_n(-p) &= \frac{(-p)(-p-1)\cdots(-p-n+1)}{n!} = \frac{(-1)^n}{n!} p(p+1)\cdots(p+n-1) \\
&= (-1)^n \frac{(p+n-1)!}{n!(p-1)!} = (-1)^n \binom{p+n-1}{n}.
\end{aligned}$$

23. Les coefficients binomiaux étant des entiers, on a bien $H_n(\mathbf{Z}) \subset \mathbf{Z}$ par la question précédente.

24. Si $P(k) \in \mathbf{Z}$ pour tout entier relatif k , alors $\Delta(P)(k) = P(k+1) - P(k)$ est une différence de deux entiers relatifs, donc appartient encore à \mathbf{Z} .

25. Dans le sens indirect, si $P = \sum_{j=0}^n \lambda_j H_j$ avec les λ_j entiers relatifs, alors pour tout entier relatif

k , on a $P(k) = \sum_{j=0}^n \lambda_j H_j(k)$, et d'après **23.** ce nombre s'écrit comme somme de produits

d'entiers relatifs, c'est donc un entier relatif (pour les ex-MPSI, l'ensemble \mathbf{Z} est un anneau pour les opérations d'addition et de multiplication usuelles).

Dans le sens direct, soit P un polynôme de $\mathbb{R}_n[X]$ tel que $P(\mathbf{Z}) \subset \mathbf{Z}$. Alors en itérant la question **24.**, on voit que, pour tout k de 0 à n , le polynôme $\Delta^k(P)$ vérifie la même propriété et, en conséquence, les nombres $\Delta^k(P)(0)$ sont des entiers relatifs. Or, d'après **21.**, ces nombres sont les coordonnées du polynôme P dans la base \mathcal{H} , ce qui achève la preuve.

26. Si $P(\mathbf{Z}) \subset \mathbf{Z}$ avec P de degré d , alors $P \in \mathbb{R}_d[X]$, et d'après **25.**, il est combinaison linéaire à coefficients entiers relatifs des polynômes H_0, H_1, \dots, H_d . Or, si $k \in \llbracket 0, d \rrbracket$, on a $d! H_k = \frac{d!}{k!} X(X-1) \cdots (X-k+1)$, et il est clair que le polynôme $X(X-1) \cdots (X-k+1)$

est à coefficients entiers, et que $\frac{d!}{k!} = \prod_{j=k+1}^d j$ est aussi un entier. Le polynôme $d! P$ est alors

une combinaison linéaire à coefficients entiers des polynômes $d! H_k$ qui sont à coefficients entiers, c'est donc encore un polynôme à coefficients entiers relatifs (toujours la stabilité de l'ensemble \mathbf{Z} par l'addition et la multiplication).

La réciproque est fautive, on a un contre-exemple avec $P = \frac{1}{2}X^2$, ce polynôme est de degré 2, et $2!P = X^2$ est à coefficients entiers, pourtant $P(1) = \frac{1}{2} \notin \mathbf{Z}$ donc $P(\mathbf{Z}) \not\subset \mathbf{Z}$.