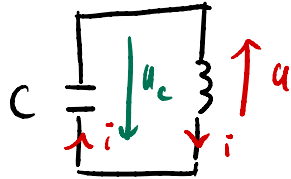


Exercice 1.1 • schéma à  $t > 0$ 

$$u = L \frac{di}{dt} \quad (1)$$

$$i = C \frac{du_c}{dt} \quad (2)$$

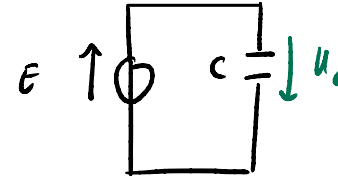
$$u_c + u = 0 \quad (3)$$

$$(1) \Leftrightarrow u = L \frac{di}{dt} \underset{(2)}{=} L C \frac{d^2 u_c}{dt^2} \underset{(3)}{=} -LC \frac{d^2 u}{dt^2}$$

$$\text{d'où } \boxed{\frac{d^2 u}{dt^2} + \omega_0^2 u = 0} \quad \text{avec } \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$

Il s'agit d'une équ. diff d'ordre 2, donc qui nécessite 2 conditions pour être résolue.

2

schéma à  $t = 0^-$ 

$$\text{à } t = 0^- \quad \text{L.P.} : u_c + E = 0 \Leftrightarrow u_c(0^-) = -E$$

$$\text{or } u_c(0^+) = u_c(0^-)$$

↑  
continuité de la tension aux bornes d'un condensateur.

$$\text{donc } u_c(0^-) = -E$$

$$\text{or d'après la question 1, } u(t > 0) = -u_c(t > 0)$$

$$\text{donc } \boxed{u(0^+) = E}$$

3

à  $t = 0^-$ , la branche de droite est ouverte  
donc  $i(0^-) = 0$

$$\text{or } i(0^+) = i(0^-)$$

↑  
continuité du courant traversant une bobine

$$\text{donc } \boxed{i(0^+) = 0}$$

4 Je reconnais une équation différentielle harmonique dont la solution est

$$u(t) = A \cos(\omega_0 t) + B \sin(\omega_0 t), (A, B) \in \mathbb{R}^2$$

$$i = -C \frac{du}{dt} = C A \omega_0 \sin(\omega_0 t) - C B \omega_0 \cos(\omega_0 t)$$

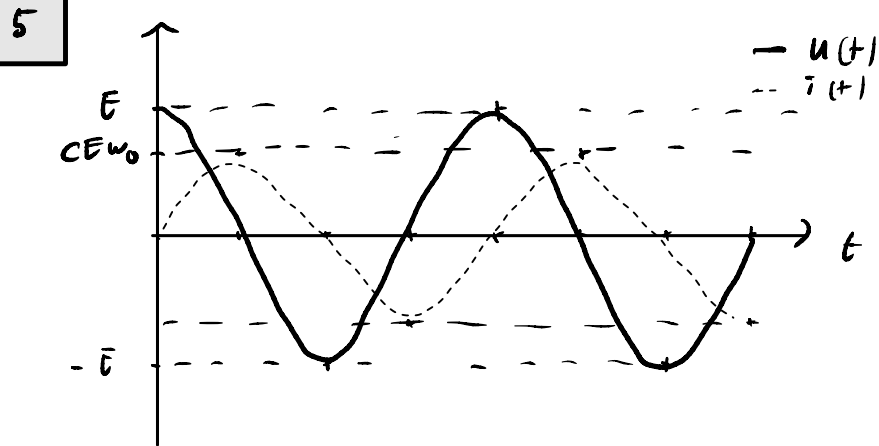
Q1

$$u(0) = E = A$$

$$i(0) = -C B \omega_0 = 0$$

d'où

$$\begin{aligned} u(t) &= E \cos(\omega_0 t) \\ i(t) &= C E \omega_0 \sin(\omega_0 t) \end{aligned}$$



## Exercice 2

6

soit  $w$  la fraction volumique d'alcool.

$$w = 35\% = \frac{V_{\text{et}}}{V_{\text{sol}}}$$

$$\text{on } C = \frac{n_{\text{et}}}{V_{\text{sol}}} = \frac{m_{\text{et}}}{n_{\text{et}} V_{\text{sol}}} = \frac{\rho_{\text{et}} V_{\text{et}}}{n_{\text{et}} V_{\text{sol}}} = \frac{\rho_{\text{et}}}{n_{\text{et}}} w$$



A.N.

$$C = \frac{0,78 \text{ g} \cdot \text{mL}^{-1}}{(2 \times 12 + 6 + 16) \text{ g} \cdot \text{mol}^{-1}} \times 0,35$$

$$C = 5,9 \times 10^{-3} \text{ mol} \cdot \text{mL}^{-1}$$

$$C = 5,9 \text{ mol} \cdot \text{L}^{-1}$$

7

$$v = - \frac{d[\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]}{dt} = k [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]$$

$\uparrow$   $\uparrow$   $\uparrow$   
 def  $\text{r}^\circ$  d'ordre  $\text{ordre } 1$

Je reconnais une équation différentielle d'ordre 1, dont la solution est :

$$[\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}](t) = [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]_0 \exp(-kt) \quad (4)$$

$$\Leftrightarrow \ln [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}] = \ln [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]_0 - kt$$

Je trace à la calculatrice la courbe

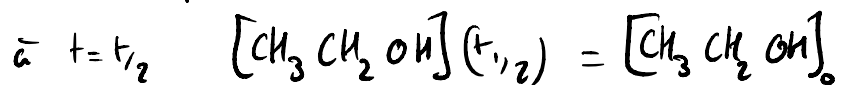
$$\ln [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}] = f(t)$$

j'obtiens une droite de pente  $a = -0,17$   
et d'ordonnée à l'origine  $b = 1,77$ .

la réaction est donc d'ordre 1.

8  $k = -a = 0,17 \text{ min}^{-1}$

9 Le temps de demi réaction  $t_{1/2}$  correspond  
à l'instant où la concentration initiale est  
divisée par 2.



$$\text{d'où (1)} \Rightarrow \frac{[\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]_0}{2} = [\text{CH}_3\text{CH}_2\text{OH}]_0 \exp(-kt_{1/2})$$

$$t_{1/2} = \frac{\ln(2)}{k}$$

 A.N.  $t_{1/2} = \frac{\ln(2)}{0,17} = 4,1 \text{ min}$

10 L'homme a consommé  $V_c = 25 \text{ cl}$  d'alcool.

$$\text{soit } n = C_e \times V_c = \frac{m_{\text{et}}}{M_{\text{et}}}$$

l'homme pèse  $m_h = 51 \text{ kg}$  (étalon comme masse?)

$$\text{soit un taux d'alcool de } \alpha = \frac{m_{\text{et}}}{m_h} = \frac{C_e \times V_c \times M_{\text{et}}}{m_h}$$

 A.N.  $\alpha = \frac{5,9 \times 0,15 \times (2 \times 12 + 6 + 16)}{51}$   
cf 2.6

$$\alpha = 0,80 \text{ g/kg} \quad \text{ce qui correspond aux données}$$

du graphique fourni.

Nous lisons la courbe avec les points noirs,

$$t_m = 1,2 \text{ h} \text{ soit } 1 \text{ h } 15 \text{ min.}$$

à l'instant  $t_m$  l'alcoolémie vaut  $1,0 \text{ g/L}$

deux fois supérieure à la limite pour conduire.

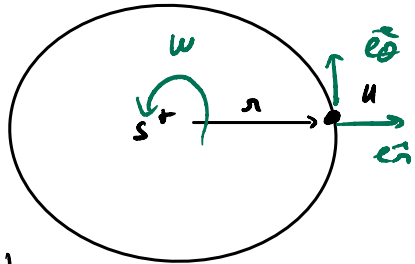
11 Il faudra attendre presque 5 h après avoir  
pris le verre pour avoir le droit de conduire

# Exercice 3 Uranus.

12

schéma :

réf : héliocentrique,  
supposé galiléen



coord : polaires  $(r, \theta)$

système : U (Uranus) de masse  $m$  sol

forces : gravitation  $\vec{F}_G = -G \frac{m M_s}{r^2} \vec{e}_r$

J'applique le principe fondamental de la dynamique (PFD) :

$$m \vec{a} = \vec{F}_G$$

il nous faut l'accélération en coordonnées polaires :

$$\vec{S} \vec{u} = r \vec{e}_r$$

$$\vec{v} = \frac{d\vec{S} \vec{u}}{dt} = r \dot{\theta} \vec{e}_\theta \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{car } r = c^{ste} : \text{circulaire} \\ \Rightarrow \dot{r} = 0 \end{array} \right.$$

$$\text{d'où } \vec{a} = \frac{d\vec{v}}{dt} = r \ddot{\theta} \vec{e}_\theta - r \dot{\theta}^2 \vec{e}_r$$

d'où

$$(1) -r \dot{\theta}^2 = -G \frac{M_s}{r^2} \quad \text{p/r } \vec{e}_r$$

$$(2) r \ddot{\theta} = 0 \quad \text{p/r } \vec{e}_\theta$$

L'équation (2) nous donne  $\ddot{\theta} = 0 \Rightarrow \dot{\theta} = c^{ste}$

or  $\vec{v} = v \vec{e}_\theta = r \dot{\theta} \vec{e}_\theta$ , la norme de la vitesse est constante, donc le mouvement est uniforme

13 D'après l'équation (1)

$$r \dot{\theta}^2 = G M_s$$

or la période de révolution  $T$  est  $v = \frac{2\pi r}{T}$

$$\text{or } v = r \dot{\theta} \text{ d'où } T = \frac{2\pi}{\dot{\theta}} \quad \left( T = \frac{2\pi}{\omega} ! \right)$$

dans l'équation précédente :

$$r^3 \frac{4\pi^2}{T^2} = G M_s \Leftrightarrow$$

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{r^3}{G M_s}}$$



14

Pour la Terre  $T_t = 2\pi \sqrt{\frac{r_{st}^3}{\mu_s G}}$   
 ↑ période terrestre  
 ↑ distance Terre - soleil

$$\text{d'où } \frac{T_t^2}{r_{st}^3} = \frac{4\pi^2}{\mu_s G} = \frac{T^2}{r^3}$$

$$\Leftrightarrow r = \sqrt[3]{\frac{T^2}{T_t^2}} r_{st}$$

↑  
1 ua

$$\text{et } T = 84 T_t$$

$$\text{d'où } r = \sqrt[3]{84^2} r_{st}$$



A.N.

$$r = 19 \text{ ua}$$

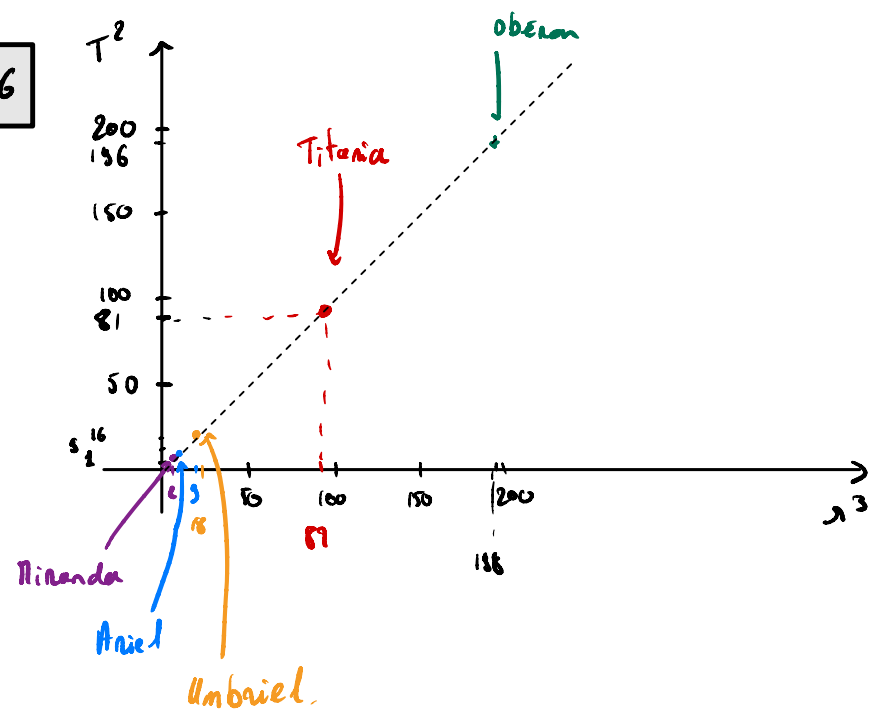
15

même question que les Q12 et 13, mais  
 avec un satellite comme système et Uranus  
 comme astre attracteur :

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{r^3}{G m_u}}$$

1

16



2

1

1

17

$$T^2 = \frac{4\pi^2}{G m_u} r^3$$

Je fais la regression lineaire à la calculatrice.

$$\Rightarrow 1 \text{ jours terrestre} = 24 \text{ h} \times 3600 \text{ s}$$

$$\text{la pente est égale } a = 7,4 \times 10^{-15}$$

$$m_u = \frac{4\pi^2}{G a} = 8,0 \times 10^{25} \text{ kg}$$

2

1

1

1

# Exercice 4

18

dans le repère polaire  $\vec{OP} = r \vec{u}_r$   
 et  $\vec{v} = \frac{d\vec{OP}}{dt} = \dot{r} \vec{u}_r + r \dot{\theta} \vec{u}_\theta = \begin{vmatrix} \dot{r} \\ r \dot{\theta} \end{vmatrix}_{\text{pol}}$

d'où

$$\vec{v} = \begin{vmatrix} -r_0 \omega \sin(\omega t) \\ r_0 \cos(\omega t) \omega \end{vmatrix} = r_0 \omega \begin{vmatrix} -\sin(\omega t) \\ \cos(\omega t) \end{vmatrix}_{\text{pol}}$$

19

$$v = \|\vec{v}\| = r_0 \omega \sqrt{\sin^2(\omega t) + \cos^2(\omega t)}$$

$$v = r_0 \omega$$

La norme de  $v$  est constante, donc le mouvement est uniforme

20

$$\begin{aligned} \vec{a} &= \frac{d\vec{v}}{dt} = r_0 \omega \frac{d}{dt} (-\sin(\omega t) \vec{u}_r + \cos(\omega t) \vec{u}_\theta) \\ &= r_0 \omega \{ -\omega \cos(\omega t) \vec{u}_r - \sin(\omega t) \omega \vec{u}_\theta \\ &\quad - \omega \sin(\omega t) \vec{u}_\theta - \omega \cos(\omega t) \vec{u}_r \} \end{aligned}$$

$$\vec{a} = -2r_0 \omega^2 \begin{vmatrix} \cos(\omega t) \\ \sin(\omega t) \end{vmatrix}_{\text{pol}}$$

21

$$a = \|\vec{a}\| = 2r_0 \omega^2$$

22

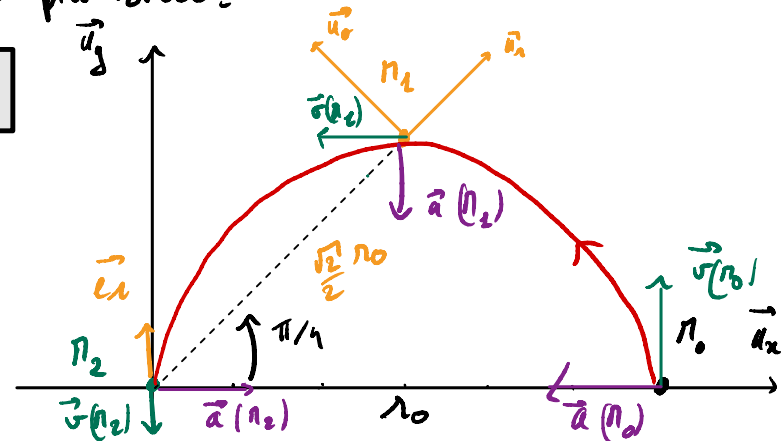
$$\vec{v} \cdot \vec{a} = -2r_0^2 \omega^3 (-\sin(\omega t) \cos(\omega t) + \cos(\omega t) \sin(\omega t))$$

$$\vec{v} \cdot \vec{a} = 0$$

Le vecteur vitesse et accélération sont orthogonaux.

Comme le mouvement est uniforme, l'accélération ne doit pas entrainer ou freiner le mouvement, donc l'accélération doit être orthogonale à la vitesse ou alors nulle. Le résultat précédent était prévisible.

23



2

1

1

1

1

1  $r, \theta$   
 1  $\vec{v}$   
 1  $\vec{a}$

vitesse:

$$\begin{cases} \text{en } r_0 & \vec{v}(r_0) = r_0 \omega \vec{e}_\theta \\ \text{en } r_1 & \vec{v}(r_1) = \frac{r_1}{2} r_0 \omega \\ \text{en } r_2 & \vec{v}(r_2) = -r_0 \omega \vec{e}_\theta \end{cases} \quad \text{pol} \quad \begin{matrix} -1 \\ 1 \end{matrix}$$

accélération:  $\vec{a}$  à la vitesse  
et dirigée vers le centre

## Exercice 5. chute d'une goutte.

- 24 . poids de la goutte  $\vec{P} = m \vec{g}$  1  
 . poussée d'Archimède:  $\vec{\pi} = -\rho_a V \vec{g}$  1

25

$$\frac{\|\vec{P}\|}{\|\vec{\pi}\|} = \frac{\rho_l V g}{\rho_a V g} = \frac{\rho_l}{\rho_a}$$

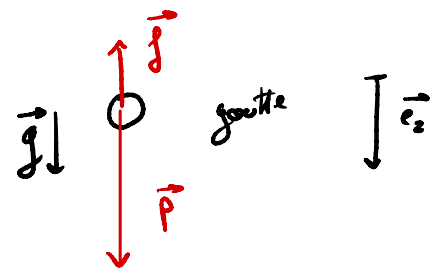
on d'après les données  $\rho_a \ll \rho_l$

donc  $\frac{\|\vec{P}\|}{\|\vec{\pi}\|} \gg 1$  ainsi  $\|\vec{P}\| \gg \|\vec{\pi}\|$

la poussée d'Archimède est négligeable devant le poids.

26

schéma



ref.: terrestre, galiléen

système: goutte de masse  $m$

coordonnées: 1D,  $\vec{e}_z$  vers le bas

Bilan des forces extérieures : • poids :  $\vec{P} = m\vec{g} = mg\vec{e}_z$

• Archimède négligée

• frottements fluides :  $\vec{f} = -\alpha\vec{v}$

PFD :

$$m\vec{a} = m \frac{d\vec{v}}{dt} = m\vec{g} - \alpha\vec{v}$$

on  $\vec{v} = v\vec{e}_z (= \dot{z}\vec{e}_z)$

d'où en projetant le PFD sur l'axe  $\vec{e}_z$

$$\frac{dv}{dt} + \frac{\alpha}{m}v = g \quad (\text{ED})$$

**27** Plus la vitesse de chute va augmenter plus la force de frottement fluide va augmenter. Ceci jusqu'à ce que la force de frottement compense le poids de la goutte. À partir de là les forces se compensent donc la goutte n'accélère plus, elle a atteint sa vitesse limite  $v_{\text{lim}}$ .

1

on injecte  $v = v_{\text{lim}} = \text{cte}$  dans l'(ED)

$$\frac{\alpha}{m}v_{\text{lim}} = g \quad \text{d'où} \quad \boxed{v_{\text{lim}} = \frac{mg}{\alpha}}$$

1

**28** L'(ED) est une équation différentielle d'ordre 1 avec second membre :

1

solut° homogène  $v_h = \lambda \exp\left(-\frac{\alpha}{m}t\right)$

solut° particulière  $v_p = v_{\text{lim}}$  (voir Q 27)

donc la solution globale est :

2

$$v = \lambda \exp\left(-\frac{\alpha}{m}t\right) + v_{\text{lim}}$$

1

$\lambda$  est une constante d'intégration.

à  $t=0$ ,  $v(t=0)=0$ , la goutte est lâchée sans vitesse initiale.

1

$$0 = \lambda + v_{\text{lim}} \Leftrightarrow \lambda = -v_{\text{lim}}$$

2

Au final

$$\boxed{v(t) = v_{\text{lim}} \left(1 - \exp\left(-\frac{\alpha}{m}t\right)\right)}$$

2

On reconnaît l'expression fournie en identifiant

$$\boxed{\tau = m/\alpha}$$

1

29

L'accélération est positive jusqu'à s'annuler lorsque la vitesse devient constante. L'accélération diminue au cours du temps

30

$$v = v_{\text{lim}} \left\{ 1 - \exp\left(-\frac{t}{\tau}\right) \right\}$$

$$v \approx v_{\text{lim}} \left\{ 1 - \left(1 - \frac{t}{\tau}\right) \right\}$$

$\frac{t}{\tau} \ll 1$

$$v \approx v_{\text{lim}} \frac{t}{\tau} = \frac{mg}{\cancel{d} \cancel{m}} t$$

$\frac{t}{\tau} \ll 1$

$$v \approx gt \quad \text{si } t \ll \tau$$

Cette vitesse correspond à un cas sans frottement fluide. Au début, la vitesse est faible, la force de frottement est négligeable devant le poids.

31

en régime permanent ( $t \rightarrow +\infty$ ) la vitesse tends vers une constante donc l'accélération est nulle

le mouvement de la goutte est alors rectiligne uniforme.

1 + 1

32

$v_{\text{lim}}$  correspond aux instants où la vitesse est constante sur la courbe. Par

lecture graphique :  $v_{\text{lim}} \approx 31 \text{ m.s}^{-1}$

1

Pour déterminer  $\tau$ , on cherche l'instant pour lequel la courbe a atteint 67% de sa valeur finale :  $\frac{67 \times 31}{100} \approx 20 \text{ m.s}^{-1}$ , ce qui nous donne  $\tau \approx 4 \text{ s}$

1

33

Nous prenons  $p$  comme indice pour la petite goutte de Rayon  $r_p = 20 \mu\text{m}$  et

$g$  pour la grosse goutte  $r_g = 60 \mu\text{m}$

$$\frac{v_{\text{lim } p}}{v_{\text{lim } g}} = \frac{m_p \cancel{g} / \cancel{d}_p}{m_g \cancel{g} / d_g} = \frac{\frac{4}{3} \pi r_p^3 \cancel{d}_g}{\frac{4}{3} \pi r_g^3 \cancel{d}_p}$$

$$\text{or } d_g = k r_g \text{ et } d_p = k r_p$$

$$\text{d'où } \frac{v_{\text{lim } p}}{v_{\text{lim } g}} = \frac{r_p^{\cancel{3}2} \cancel{k} \cancel{r_g}}{r_g^{\cancel{3}2} \cancel{k} r_p} = \frac{r_p^2}{r_g^2} \approx 0,1$$

1

la vitesse de la petite goutte est 10 fois

moins importante que celle de la grosse.

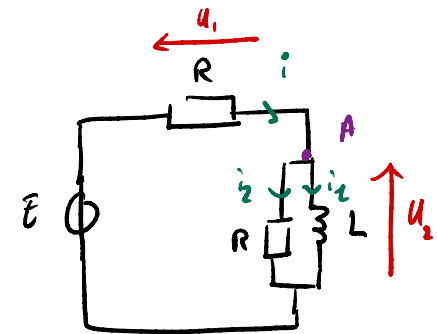
## Exercice 6: RL à 2 mailles.

34  $i_1$  est continue car le courant traversant une bobine est continu.

35  $i_2(0^-) = 0$  car il n'y a aucun courant

or  $i_2(0^+) = i_2(0^-)$  donc  $i_2(0^+) = 0$   
 $\uparrow$   
 034

schéma à  $t = 0^+$  :



Loi des nœuds en A:  $i = i_1 + i_2 \Rightarrow i = i_2$   
 $\uparrow$   
 à  $t = 0^+$

Loi des mailles  $E = u_1 + u_2 = Ri + Ri_2$   
 $E = 2Ri(0^+)$   
 $\uparrow$   
 à  $t = 0^+$

d'où  $i(0^+) = \frac{E}{2R}$  or  $u_1 = Ri$

donc  $u_1(0^+) = \frac{E}{2}$

idem

$u_2(0^+) = \frac{E}{2}$

P10/12

2

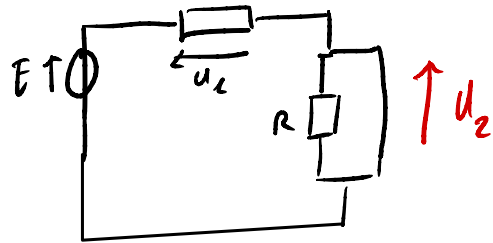
1

1

3 v 6  
méthode

36. En régime permanent la bobine se comporte comme un fil.

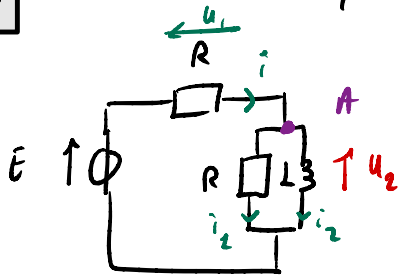
37. schéma en  $t \rightarrow +\infty$



$u_2 = 0$  car il s'agit de la tension aux bornes d'un fil

LN:  $u_1 = E$

38. schéma à  $t$  quelconque:



LN:  $E = u_1 + u_2$

$E = Ri + u_2$

LN en A  $E = R(i_1 + i_2) + u_2$  (1)

1

$$\begin{cases} \text{Loi d'Ohm} & u_2 = Ri_2 \Rightarrow i_2 = \frac{u_2}{R} \\ \text{loi bobine} & u_2 = L \frac{di_2}{dt} \end{cases} \quad (2)$$

1

dans (1):  $E = \cancel{R} \frac{u_2}{\cancel{R}} + Ri_2 + 2u_2$   $\downarrow \frac{d}{dt}$

1

$$\frac{dE}{dt} = 0 = R \frac{di_2}{dt} + 2 \frac{du_2}{dt} \quad (2)$$

1

$$0 = \frac{R}{L} u_2 + 2 \frac{du_2}{dt}$$

1

d'où  $\frac{du_2}{dt} + \frac{R}{2L} u_2 = 0$

on pose  $\tau = \frac{2L}{R}$  et ainsi  $\frac{du_2}{dt} + \frac{u_2}{\tau} = 0$

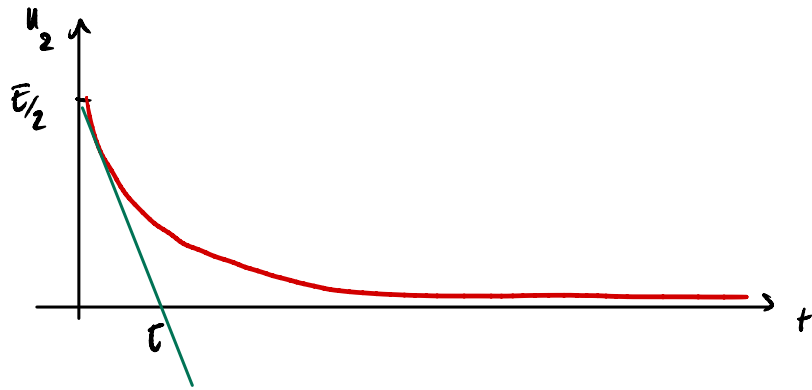
39. Je reconnais une équation diff d'ordre 1 sans second membre, dont la solution est

$$u_2(t) = \lambda \exp(-t/\tau)$$

$$u_2(0) = \frac{E}{2} = \lambda$$

d'où  $u_2(t) = \frac{E}{2} \exp(-t/\tau)$

40



41

$$\text{à } t = t_{10}, \quad u_2(t_{10}) = \frac{u_2(0)}{10} = \frac{E}{10} = \frac{E}{10} \exp\left(-\frac{t_{10}}{\tau}\right)$$

$$\ln\left(\frac{1}{10}\right) = -t_{10}/\tau$$

$$\text{d'où} \quad t_{10} = \tau \ln 10 = \frac{2L}{R} \ln 10$$

42

$$L = \frac{R t_{10}}{2 \ln(10)}$$



AN

$$L = \frac{1 \times 10^{-3} \times 3}{2 \ln(10)} = 650 \text{ H}$$

↳ valeur arrondie !

1