



TD M5 | Mécanique

**Rotation autour d'un axe fixe**

🏠 exercice sera corrigé en TD ;

♥ exercice classique / important ; à maîtriser pour les concours ;

⚙️⚙️⚙️ niveau de difficulté de l'exercice.

Parcours d'entraînement :

Je suis à l'aise avec le chapitre	Toute la fiche
Je ne suis pas à l'aise	Cahier d'entraînement et Exercices 1 et 2

Les exercices issus du *cahier d'entraînement* sont à retrouver :

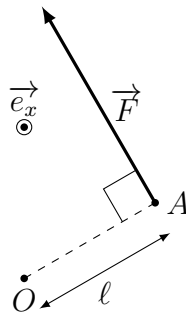


Vous pouvez l'utiliser pour faire la section 13 sauf les exercices 13.7 / 13.8 et 13.9 qui sont hors programme en TSI.

Exercice 1 : Calculs de moment

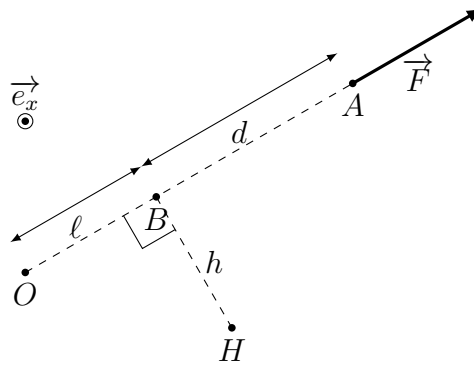
Dans tous les cas suivants $\vec{F} = F\vec{u}$, où F est la norme de la force et \vec{u} un vecteur unitaire dans la direction.

Les angles sont tous pris positifs.

Cas 1

- ① Déterminer le moment sur l'axe (A, \vec{e}_x)
- ② Déterminer le moment sur l'axe (O, \vec{e}_x)
- ③ Interpréter vos résultats.

Cas 2

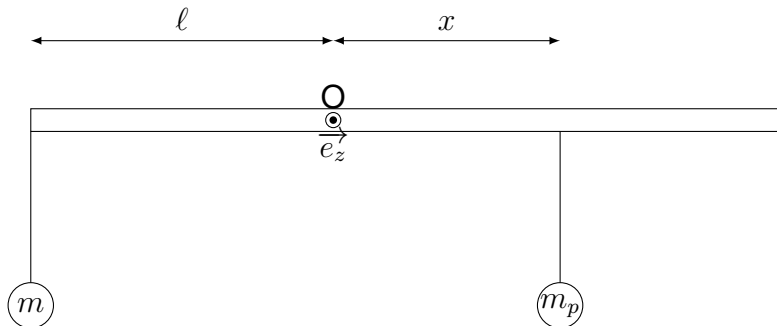


- 4 Déterminer le moment sur l'axe (B, \vec{e}_x) .
- 5 Déterminer le moment sur l'axe (O, \vec{e}_x) .
- 6 Déterminer le moment sur l'axe (H, \vec{e}_x) .
- 7 Interpréter vos résultats.

Exercice 2 : Balance



Soit une balance composée d'un axe la laissant libre de tourner autour d'un axe (O, \vec{e}_z) . On place à l'extrémité gauche une masse inconnue m , et de l'autre côté, nous pouvons déplacer d'une distance x la masse marquée m_p .



- 1 Dans la situation représentée, justifier sans calcul, quelle masse est la plus lourde.
- 2 Exprimer m la masse recherchée en fonction de ℓ , x et m_p .
- 3 Expliquer comment fonctionne cette balance.

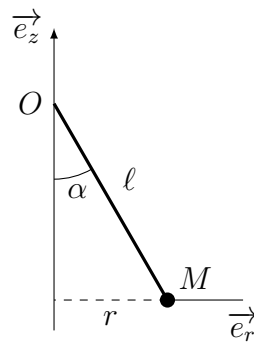
Exercice 3 : Équilibre de rotation



Un point matériel M de masse m est suspendu à un fil inextensible de longueur ℓ attaché en un point O fixe d'un axe (Oz) . Le point matériel M est astreint à tourner autour de (Oz) , à la vitesse angulaire constante ω dans le référentiel galiléen d'étude.

Nous donnons le moment cinétique en O du point M : $\vec{L}_0(M) = \vec{OM} \wedge m \vec{v}(M)$.

- 1 En appliquant la loi du moment cinétique en un point astucieusement choisi, déterminer l'angle d'inclinaison constant α du pendule avec l'axe (Oz) en fonction de ℓ , g et ω .



Exercice 4 : Pendule de torsion



Un pendule est formé d'une tige OA de longueur ℓ , de masse m et de moment d'inertie

$$J = \frac{1}{3}m\ell^2 \text{ par rapport à l'axe } (O, \vec{e}_x).$$

La tige est fixée en O par un ressort de torsion de couple de rappel $M_x = -k\theta$ où θ est la position angulaire de la tige entre l'axe vertical vers le haut et la tige.

On néglige les frottements.

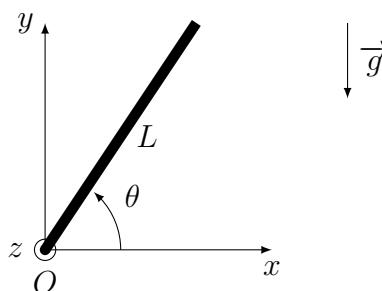
- ① Faire un schéma. Quelle précaution doit-on prendre sur la représentation de θ ?
- ② Déterminer l'unité de la constante k .
- ③ Établir l'équation du mouvement de la tige grâce à la loi du moment cinétique.
- ④ En déduire l'équation du mouvement dans le cas des petits angles. À quelle condition, portant sur m, ℓ, k et g , l'équation différentielle précédente est celle d'un oscillateur harmonique ?
- ⑤ Hors du cas particulier des petits angles, déterminer les positions d'équilibre possible pour $\theta \in [-\pi, \pi]$. Faire une résolution graphique. À quelle condition existe-t-il trois positions d'équilibre ?

Exercice 5 : Chute d'un arbre



M. Melzanni

On étudie la chute d'un arbre : on souhaite connaître la durée que met l'arbre, une fois tranché à sa base, pour tomber au sol.



On modélise la situation par une tige homogène de hauteur $L = 10 \text{ m}$ et de masse m , reliée au sol par une liaison pivot parfaite, et qui part d'un angle initial $\theta_0 = 0,9\frac{\pi}{2}$.

Données : le moment d'inertie par rapport à Oz : $J = \frac{1}{3}mL^2$

- ① Donner les expressions des énergies cinétique et potentielle de pesanteur de l'arbre en fonction de m, L, θ et $\dot{\theta}$
- ② Justifier pourquoi $E_c + E_p$ est constante au cours du mouvement. Exprimer cette constante en utilisant les conditions initiales.
- ③ En déduire la relation :

$$\frac{d\theta}{dt} = -\sqrt{\frac{3g}{L}} \sqrt{\sin(\theta_0) - \sin(\theta)}$$

- ④ Pour exprimer la durée T de la chute, isoler dt dans l'expression précédente puis l'intégrer entre $\theta = \theta(t = 0)$ et $\theta = \theta(t_f)$. Puis faire l'A.N.

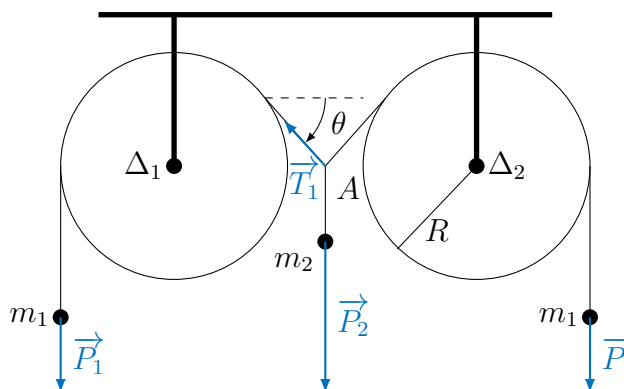
On donne le résultat numérique : $\int_0^{\theta_0} \frac{d\theta}{\sqrt{\sin \theta_0 - \sin \theta}} = 4,315$.

Exercice 6 : Double poulie



E. Thibierge

On s'intéresse au dispositif ci-contre, à l'équilibre et dans un plan. Les deux poulies sont identiques, de même rayon R et masse m_0 , et les deux liaisons pivot avec le bâti sont modélisées par des liaisons parfaites : les frottements d'axe sont négligés.



Les fils sont également tous supposés idéaux, c'est-à-dire qu'ils sont inextensibles et de masse négligeable.

Enfin, on suppose que les fils ne glissent pas sur les poulies.

La force \vec{P}_1 est le poids de la masse m_1 . La force \vec{T}_1 est exercée par le fil touchant la poulie d'axe Δ_1 sur le fil relié à la masse m_2 .

Comme il s'agit d'une force de contact, son point d'application est le point d'attache A entre les deux fils.

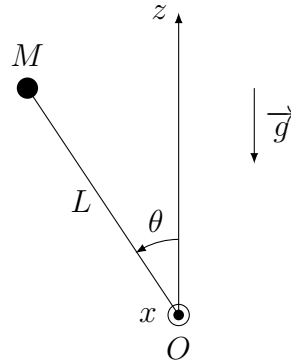
- ① Faire un bilan soigneux des actions mécaniques s'appliquant à la poulie 1. Pour chaque action mécanique, indiquer s'il s'agit d'une force ou d'un couple et préciser, s'il est possible de le déterminer, le moment de l'action mécanique par rapport à l'axe Δ_1 .
- ② Par application du théorème du moment cinétique à la poulie 1, montrer qu'en norme $T_1 = P_1 = m_1g$.
- ③ Caractériser l'action mécanique de liaison entre la poulie 1 et le bâti. Exprimer sa résultante R_1 et son moment en fonction de T_1, m_0, m_1 et g .
- ④ Déterminer l'angle θ et analyser qualitativement la vraisemblance du résultat (regarder notamment les cas $m_2 \ll m_1$ et $m_2 \gg m_1$).

Exercice 7 : Gravimètre de Holweck-Lejay



M. Melzanni et E. Thibierge

Instrument ancien, un gravimètre de Holweck–Lejay est constitué d'une tige de longueur L , libre de tourner autour d'un axe (Ox) , au bout de laquelle est placée en M une masse m .



On note J_{Ox} le moment d'inertie par rapport à l'axe (Ox) de l'ensemble $\{tige + masse\}$, et on donne $J_{Ox} = mL^2$ (on a négligé la masse de la tige et on suppose ponctuelle la masse située au bout). La liaison pivot en O est supposée parfaite.

Par ailleurs, un ressort spirale, non représenté sur le dessin, tend à retenir la tige en position verticale en exerçant sur la tige un couple (c'est-à-dire un moment résultant, par rapport à l'axe (Ox)) $M_x = -C\theta$ autour de l'axe de rotation, avec $C > 0$ la constante de raideur du ressort. On admet que ce couple dérive de l'énergie potentielle $E_p = \frac{1}{2}C\theta^2$.

- ① En utilisant le théorème du moment cinétique, établir l'équation du mouvement du pendule portant sur l'angle θ .
- ② Montrer que les positions d'équilibre θ_E de la tige sont solution de l'équation

$$\sin(\theta_E) = \frac{C}{mgL}\theta_E$$

- ③ Puis justifier qu'il existe trois positions d'équilibre si $C/mgL < 1$ et une seule sinon (on pourra raisonner graphiquement, en traçant $y = \sin\theta$ et $y = \frac{C}{mgL}\theta$).

On souhaite étudier la stabilité de la position d'équilibre en $\theta = 0$.

- ④ Pour cela, donner l'expression de l'énergie potentielle totale du système masse+tige+ressort en fonction de l'angle θ .
- ⑤ Puis démontrer que la position d'équilibre $\theta = 0$ n'est stable que si $C/mgL > 1$.
- ⑥ Intuitivement, que peut-on dire de la stabilité des positions d'équilibre en $\theta \neq 0$ dans le cas où $C/mgL < 1$?
- ⑦ Supposons que la raideur du ressort spirale soit telle que $C/mgL > 1$, et que les conditions initiales garantissent un mouvement de faible amplitude. Déterminer la période des oscillations en termes de $g_0 = C/mL$ et expliquer l'utilisation de l'appareil en gravimètre, c'est-à-dire comme appareil de mesure des variations de g .

Exercice 8 : Pendule avec deux ressorts



d'après M. Melzanni

On considère un pendule pesant constitué par une tige homogène, de masse m , longueur L , et moment d'inertie par rapport à l'axe Oz donné par $J_{Oz} = \frac{1}{3}mL^2$.

Son extrémité en M est attachée à deux ressorts identiques, de raideur k et longueur à vide ℓ_0 . Ils sont fixés à des points A et B , la longueur AB étant égale à $2\ell_0$, si bien qu'à l'équilibre le point M est au milieu du segment $[AB]$.

On fera l'hypothèse des faibles angles et on supposera que les ressorts restent toujours horizontaux.

On définit θ comme l'angle entre la verticale descendante et la tige.

① Donner l'expression du moment cinétique de la tige projeté sur l'axe Oz , en fonction de J_{Oz} et de $\dot{\theta}$. Énoncer ensuite le théorème du moment cinétique.

② Utiliser la question précédente pour établir l'équation du mouvement. Puis la résoudre et donner l'expression de la pulsation ω_0 des oscillations.

