

## PROGRAMME DE COLLE SEMAINE n° 13

## CHAPITRE 11 : EQUATIONS DIFFÉRENTIELLES

## 0. Revoir les équations différentielles linéaire d'ordre 2 à coefficients constants

## Théorème

On considère l'équation différentielle homogène :  $y''(t) + ay'(t) + by(t) = 0$ .

On appelle équation caractéristique associée à l'équation homogène l'équation :

$$r^2 + ar + b = 0 \text{ et on note } \Delta \text{ son discriminant}$$

- Si  $\Delta > 0$  : les racines simples de l'équation caractéristique sont  $r_1$  et  $r_2$  et  $y$  est définie sur  $I$  par :

$$y(t) = \lambda e^{r_1 t} + \mu e^{r_2 t}, \quad (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$$

- Si  $\Delta = 0$  : la racine double de l'équation caractéristique est  $r_0$  et  $y$  est définie sur  $I$  par :

$$y(t) = \lambda e^{r_0 t} + \mu t e^{r_0 t}, \quad (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$$

- Si  $\Delta < 0$  : les racines simples de l'équation caractéristique sont  $\alpha + i\beta$  et  $\alpha - i\beta$  et  $y$  est définie par :

$$y(t) = e^{\alpha t} (\lambda \cos(\beta t) + \mu \sin(\beta t)), \quad (\lambda, \mu) \in \mathbb{R}^2$$

## 1. Équations différentielles linéaire d'ordre 1

## Théorème de Cauchy

Soit  $I$  un intervalle non vide et non réduit à un point. Soient  $t \mapsto a(t)$  et  $t \mapsto b(t)$  des applications continues de  $I$  dans  $\mathbb{K}$ . Soit  $t_0$  un élément de  $I$  et  $y_0 \in \mathbb{K}$ . Le problème de Cauchy :

$$\begin{cases} y' + a(t)y = b(t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

admet une **unique** solution  $t \mapsto y(t)$ .

Solutions de l'équation homogène. Espace vectoriel des solutions de l'équation homogène. Structure des solutions de l'équation avec second membre. Principe de superposition. Recherche d'une solution particulière de l'équation avec second membre par la méthode de variation de la constante dans les cas les plus délicats. Savoir reconnaître les cas plus simples, lorsque les coefficients sont constants par exemple.

## 2. Equations différentielles scalaires d'ordre 2

## Théorème de Cauchy

Soit  $I$  un intervalle non vide et non réduit à un point. Soient  $t \mapsto a(t)$ ,  $t \mapsto b(t)$  et  $t \mapsto c(t)$  des applications continues de  $I$  dans  $\mathbb{K}$ . Soit  $t_0$  un élément de  $I$  et  $\alpha, \beta$  deux réels. Le problème :

$$\begin{cases} y'' + a(t)y' + b(t)y = c(t) \\ y(t_0) = \alpha \\ y'(t_0) = \beta \end{cases}$$

admet une **unique** solution  $t \mapsto y(t)$ .

## Démonstration hors programme.

Espace vectoriel des solutions de l'équation homogène  $y'' + a(t)y' + b(t)y = 0$  sur un intervalle où  $a$  et  $b$  sont des fonctions continues à valeurs réelles ou complexes.

Equation avec second membre :  $y'' + a(t)y' + b(t)y = c(t)$  ; principe de superposition.

## 3. Méthodes de recherche de solutions particulières.

Méthode de variation de la constante ou méthode de Lagrange : lorsqu'une solution  $h$  de l'équation homogène est connue, on recherche une solution particulière  $y$  définie par  $y(t) = z(t)h(t)$ .

*La méthode de variation des deux constantes est hors programme*

Recherche d'une solution particulière développable en série entière.