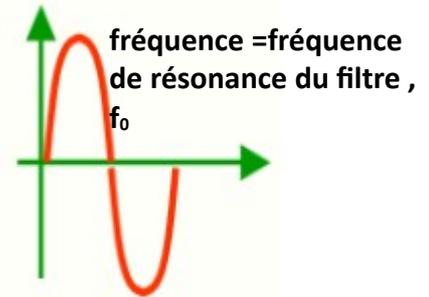
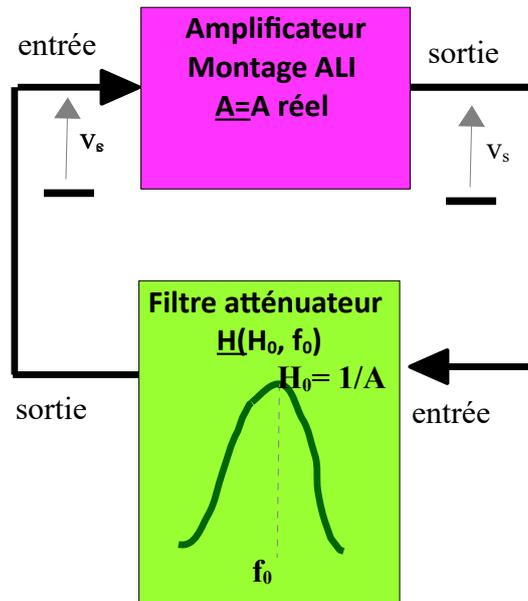


Oscillateurs quasi-sinusoïdal

I Description



Filtre et atténuateur

$$\underline{H} = \frac{H_0}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)}$$

passé-bande de gain $H_0 (>0)$ et de fréquence de résonance $f_0 = \frac{\omega_0}{2\pi}$

Amplificateur (montage à ALI)

$$\underline{A} = A \quad \text{réel}$$

II Conditions d'oscillations (régime établi sinusoïdal)

avec $\underline{H} = \frac{v_e}{v_s}$ et $\underline{A} = \frac{v_s}{v_e}$, $\underline{H} * \underline{A} = 1$

$$\frac{H_0 A}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)} = 1 \Leftrightarrow A H_0 = 1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) \quad \text{soit}$$

$$H_0 * A = 1 \quad \text{et} \quad Q \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) = 0 \Leftrightarrow \omega = \omega_0$$

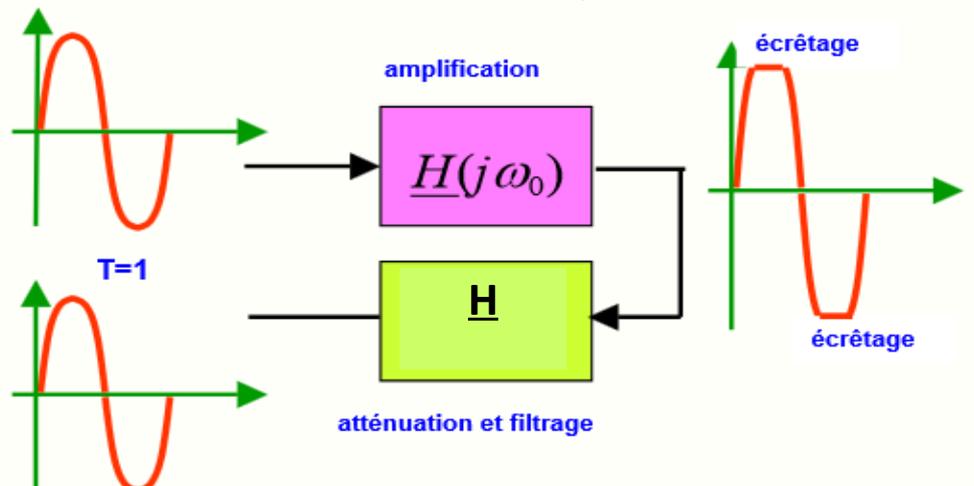
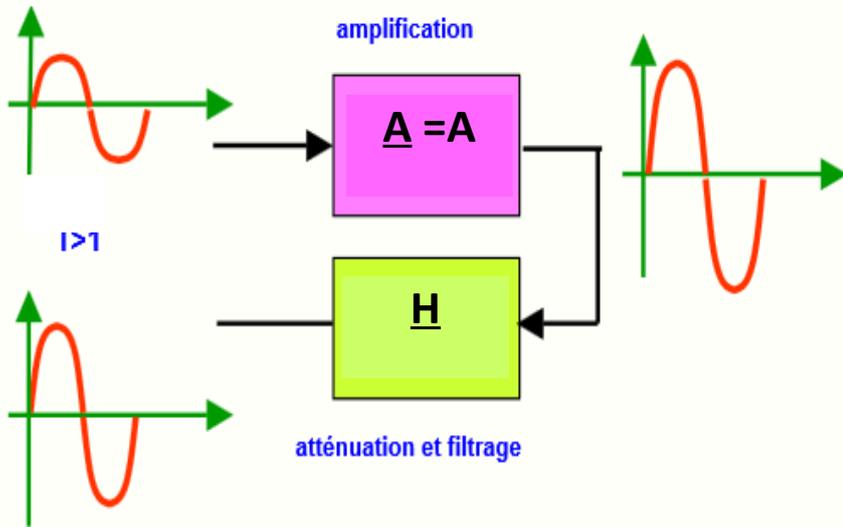
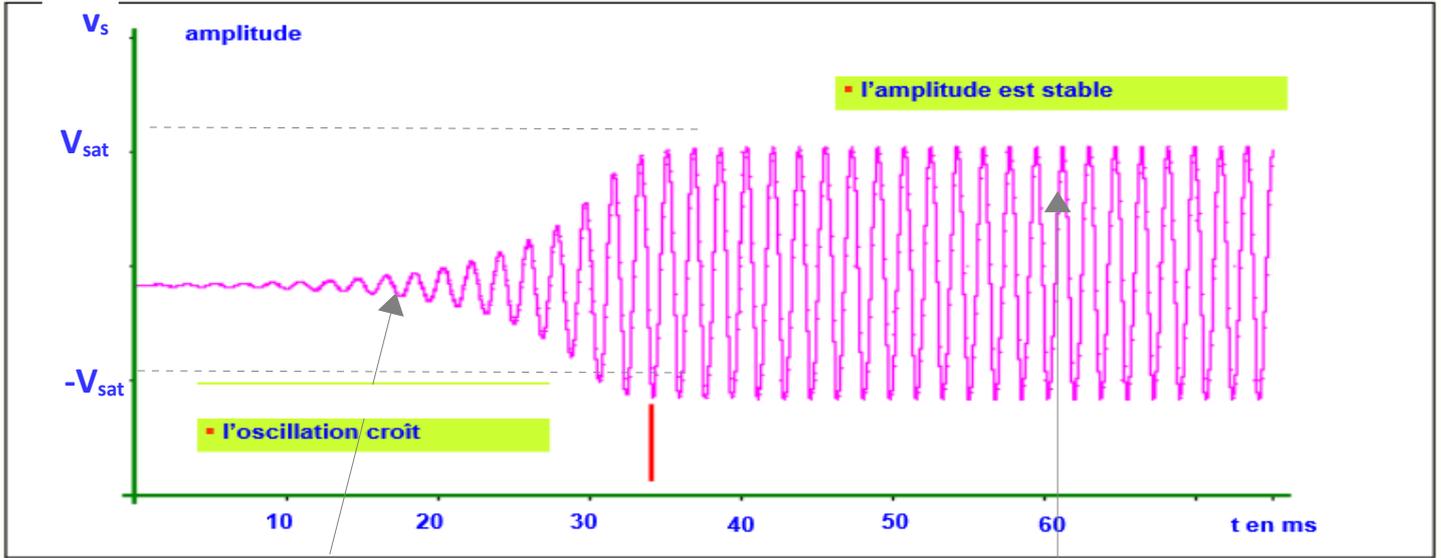
III Conditions d'établissement des oscillations

Equation différentielle vérifiée par $v_s(t)$ au cours de l'établissement des oscillations
 A savoir établir *

$$\frac{d^2 v_s}{dt^2} + \frac{1}{Q \omega_0} * (1 - A H_0) * \frac{dv_s}{dt} + v_s = 0$$

Condition d'établissement

$$(1 - A H_0) < 0 \Leftrightarrow A > \frac{1}{H_0}$$



Détails du calcul pour obtenir l'équation différentielle

Filter passe-bande , équation différentielle associée

$$H = \frac{v_e}{v_s} = \frac{H_0}{1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right)}$$

$$\Leftrightarrow H = \frac{v_e}{v_s} = \frac{H_0 \frac{j\omega}{Q\omega_0}}{j \frac{\omega}{Q\omega_0} \left(1 + jQ \left(\frac{\omega}{\omega_0} - \frac{\omega_0}{\omega} \right) \right)}$$

$$\Leftrightarrow H = \frac{v_e}{v_s} = \frac{H_0 \frac{j\omega}{Q\omega_0}}{1 + j \frac{\omega}{Q\omega_0} - \frac{\omega^2}{\omega_0^2}}$$

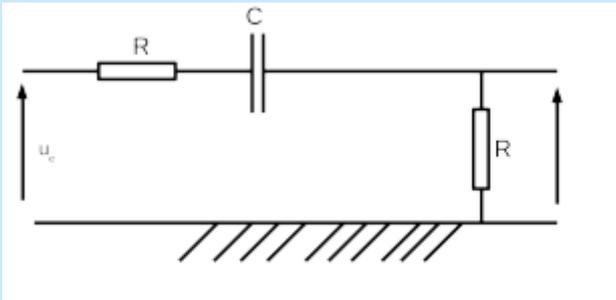
$$v_e \left(1 + j \frac{\omega}{Q\omega_0} - \omega^2 \right) = \frac{H_0}{Q\omega_0} j\omega v_s$$

Passage à l'équation temporelle

$$v_e + \frac{1}{Q\omega_0} * \frac{dv_e}{dt} + \frac{1}{\omega_0^2} \frac{d^2 v_e}{dt^2} = \frac{H_0}{Q\omega_0} \frac{dv_s}{dt}$$

$$\frac{d^2 v_e}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} * \frac{dv_e}{dt} + \omega_0^2 v_e = \frac{H_0 \omega_0}{Q} \frac{dv_s}{dt}$$

Exemple $H_0 = \frac{1}{3}, Q = \frac{1}{3}$ et $\omega_0 = \frac{1}{RC}$



$$H = \frac{v_e}{v_s} = \frac{1}{3 + j \left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega} \right)}$$

$$\Leftrightarrow H = \frac{v_e}{v_s} = H_0 \frac{jRC\omega}{jRC\omega \left(3 + j \left(RC\omega - \frac{1}{RC\omega} \right) \right)}$$

$$\Leftrightarrow H = \frac{v_e}{v_s} = \frac{H_0 jRC\omega}{1 + 3jRC\omega - (RC\omega)^2}$$

$$v_e (1 + 3jRC\omega - (RC\omega)^2) = jRC\omega v_s$$

Passage à l'équation temporelle

$$\frac{d^2 v_e}{dt^2} + \frac{3}{RC} * \frac{dv_e}{dt} + \frac{1}{(RC)^2} v_e = \frac{1}{RC} \frac{dv_s}{dt}$$

Equation différentielle en vs(t)

$A = \frac{v_s}{v_e} \Leftrightarrow v_s = A v_e$ donc soit

$$\frac{d^2 v_s}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} * \frac{dv_s}{dt} + \omega_0^2 v_s = A \frac{H_0 \omega_0}{Q} \frac{dv_s}{dt}$$

$$\frac{d^2 v_s}{dt^2} + \frac{\omega_0}{Q} * (1 - A H_0) * \frac{dv_s}{dt} + \omega_0^2 v_s = 0$$

Exemple

$A = \frac{v_s}{v_e} \Leftrightarrow v_s = A v_e$ soit

$$\frac{d^2 v_s}{dt^2} + \frac{1}{RC} * (3 - A) * \frac{dv_s}{dt} + \frac{1}{(RC)^2} v_s = 0$$