

## Partie I

I.A  $f_i(x) = \sum_{j=1}^n A_{i,j}x_j + b_i$  donc  $\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) = A_{i,j}$  :  $f$  est donc de classe  $C^1$  et  $J_f(x) = A$ .

I.B 1)

2) Cours

I.C 1) On a  $t_j = te_j$  où  $e_j$  désigne le  $j$ -ème vecteur de la base canonique. En utilisant le I.B.2 :

$$f_i(t_j) = f_i(te_j) = f_i(0) + tD_j f_i(0) + o(t)$$

Pour conclure utiliser la  $n$ -lin $\tilde{\text{A}}\text{\textcircled{A}}\text{arit}\tilde{\text{A}}\text{\textcircled{A}}$  du  $d\tilde{\text{A}}\text{\textcircled{A}}\text{terminant}$ .

2) Imm $\tilde{\text{A}}\text{\textcircled{A}}\text{diat}$

3) Donner une interpr $\tilde{\text{A}}\text{\textcircled{A}}\text{tation}$  en terme d'aire ou de volume.

## Partie II

II.A D'après le I.A. on a  $\text{jac}_f(x) = A$  donc  $\text{div}_f(x) = \text{tr}(A)$ .

II.B 1)  $u_a(t) = (a_1 e^{\lambda_1 t}, a_2 e^{\lambda_2 t})$ .

2)  $\det(u_a(t), u_b(t)) = (a_1 b_2 - a_2 b_1) e^{\lambda_1 t + \lambda_2 t} = \det(a, b) e^{t \text{div}_f(a)}$  puisque  $\text{div}_f(x) = \text{tr}(A) = \lambda_1 + \lambda_2$ .  
De plus on a bien  $\det(u_a(0), u_b(0)) = \det(a, b)$ .

3) Le parallélogramme de sommets  $(0, 0)$ ,  $u_a(t)$ ,  $u_b(t)$  et  $u_a(t) + u_b(t)$  a pour aire:

$$|\det(u_a(t), u_b(t))| = |\det(a, b)| e^{t \text{div}_f(a)} \dots$$

II.C 1)  $\theta_a(x) = a_2 \left( \frac{x}{a_1} \right)^{\lambda_2 / \lambda_1}$ .

2) a)  $\theta_a(x) = \frac{x^2}{3}$ .

b)  $\theta_a(x) = \frac{4}{x^2}$ ,  $\theta_b(x) = \frac{2}{x^2}$  et  $\theta_{a+b}(x) = \frac{27}{x^2}$ .

c)  $\theta_a(x) = \theta_b(x) = \frac{2}{x}$  et  $\theta_{a+b}(x) = \frac{9}{x}$ .

II.D 1) On trouve  $u_a(t) = ((a_1 + \mu a_2 t) e^{\lambda t}, a_2 e^{\lambda t})$ .

$\det(u_a(t), u_b(t)) = ((a_1 + \mu a_2 t) b_2 - a_2 (b_1 + \mu b_2 t)) e^{2\lambda t} = \det(a, b) e^{t \text{div}_f(a)}$  puisque  $\text{div}_f(x) = \text{tr}(A) = 2\lambda$ .

2) Si  $A$  a un polynôme caractéristique scindé sur  $\mathbb{R}$ , elle est soit diagonalisable et donc semblable à la matrice du II.B, soit non diagonalisable et semblable à la matrice triangulaire du II.D.1. etc.

3) Si le polynôme caractéristique de  $A$  n'est pas scindé sur  $\mathbb{R}$ , c'est que  $A$  possède deux valeurs propres complexes non réelles  $\lambda_1$  et  $\lambda_2 = \bar{\lambda}_1$ .  $A$  est semblable à la matrice diagonale  $A' = \text{diag}(\lambda_1, \lambda_2)$  avec une matrice de passage complexe  $P$ . On peut donc appliquer la formule obtenue au II.B.2 à la matrice  $A'$  puis avec les mêmes calculs qu'au II.D.2 :  $\det(u_a(t), u_b(t)) = \det(P) \det(v_a(t), v_b(t)) = \det(P) \det(v_a(0), v_b(0)) e^{t \text{div}_f(a)} = \det(u_a(0), u_b(0)) e^{t \text{div}_f(a)}$  puisque  $\lambda_1 + \lambda_2 = \text{tr}(A') = \text{tr}(A) = \text{div}_f(a)$ .

## Partie III

III.A Cours

III.B 1) Utiliser, pour tout couple  $(i, j)$ ,  $D_j f_i(x) = -D_i f_j(x)$

2) Si on permute les deux premiers indices dans  $f_{i,j,k}(x)$  on ne change rien alors que

$$f_{i,k,j}(x) = -f_{i,j,k}(x). \text{ Donc } f_{i,j,k}(x) = -f_{i,k,j}(x) = -f_{k,i,j}(x) = f_{k,j,i}(x) = f_{j,k,i}(x) = -f_{j,i,k}(x) = -f_{i,j,k}(x) \dots$$

3) Les dérivées partielles de  $D_j f_k(x)$  par rapport à toutes les variables  $x_i$  étant nulles,  $D_j f_k(x)$  est une constante que l'on peut noter  $A_{k,j}$ . La matrice  $J_f(x) = A$  est donc constante.  $A$  est antisymétrique puisque  $J_f(x)$  l'est.

Posons  $g(x) = f(x) - Ax$ . Montrer qu  $g$  est constante...

On vient de montrer que si  $J_f(x)$  est antisymétrique pour tout  $x$  alors on a  $f(x) = Ax + B$  avec  $A$  antisymétrique.

Réciproquement, si  $f(x) = Ax + B$  avec  $A$  antisymétrique, on déduit par le I.A que  $J_f(x) = A$  est antisymétrique pour tout  $x$ .