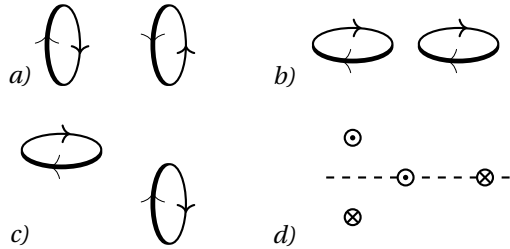


TD 29 : Circuit fixe dans un champ magnétique variable

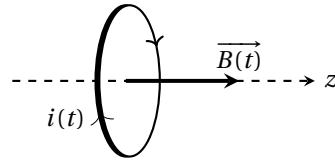
★ Exercice 1 : Conventions d'orientation

Dans les exemples ci-dessous, déterminer le signe de l'inductance mutuelle entre les deux circuits :



★ Exercice 2 : Courant induit dans une bobine

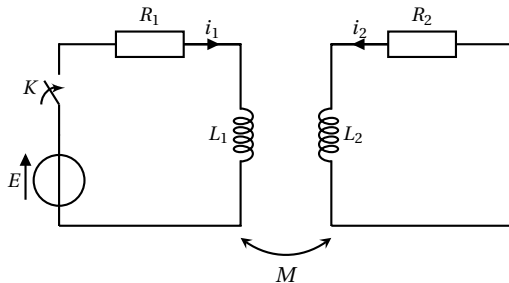
Une boucle de courant plane indéformable, de résistance R , de section S , d'inductance négligeable, est plongée à $t = 0$ dans un champ magnétique extérieur uniforme variable $\vec{B} = B_0 e^{-t/\tau} \vec{u}_z$ colinéaire à l'axe de symétrie de révolution de la boucle (voir schéma ci-contre).



1. Exprimer l'intensité $i(t)$ qui parcourt la boucle.
2. Calculer l'énergie dissipée par effet Joule entre $t = 0$ et $t = \infty$.

★★ Exercice 3 : Régime transitoire dans deux circuits couplés

Soient deux circuits couplés. Pour simplifier les calculs, on suppose que le coefficient d'inductance mutuelle M est positif ($M > 0$), $L_1 = L_2 = L$ et $R_1 = R_2 = R$. La fem E est constante. À $t = 0$, on ferme l'interrupteur K .

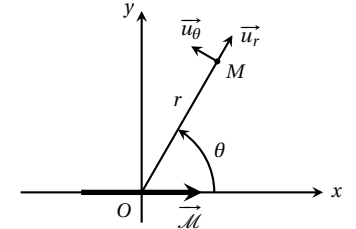


1. Écrire les deux équations différentielles couplées vérifiées par $i_1(t)$ et $i_2(t)$.
2. Déterminer deux équations différentielles découplées vérifiées par $S(t) = i_1(t) + i_2(t)$ et $D(t) = i_1(t) - i_2(t)$.
3. Déterminer $S(t)$ et $D(t)$ puis $i_1(t)$ et $i_2(t)$, dans le cas où M est strictement inférieur à L .
4. Reprendre ce dernier calcul dans le cas limite d'un couplage parfait ($L = M$).

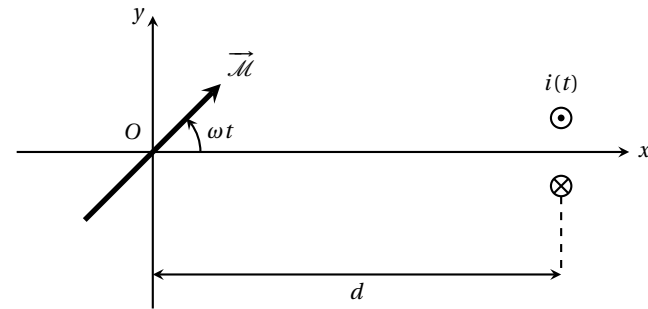
★★ Exercice 4 : Couple de freinage par induction

Dans cet exercice, on utilisera le résultat (admis) suivant. Un moment magnétique $\vec{\mathcal{M}}$ crée en tout point de l'espace un champ magnétique dont l'expression en coordonnées polaires est la suivante (la direction $\theta = 0$ est prise dans le sens de $\vec{\mathcal{M}}$) :

$$\begin{cases} B_r = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{2\mathcal{M} \cos\theta}{r^3} \\ B_\theta = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{\mathcal{M} \sin\theta}{r^3} \end{cases}$$



Un moment magnétique $\vec{\mathcal{M}}$, situé à l'origine d'un plan horizontal (Oxy) est mis en rotation uniforme à la vitesse angulaire ω par rapport à l'axe (Oz). Une spire circulaire de rayon a , de résistance R et d'inductance négligeable est placée à une distance $d \gg a$ du point O (voir schéma ci-dessous).



1. Exprimer le champ magnétique \vec{B} créé par $\vec{\mathcal{M}}$ au niveau du centre de la spire, dans la base (\vec{u}_x, \vec{u}_y) (attention : on remarquera qu'avec les conventions d'orientation des schémas ci-dessus, $\theta = -\omega t$).
2. On suppose que la spire est suffisamment petite pour considérer le champ magnétique uniforme sur toute sa section. Exprimer le flux Φ du champ \vec{B} à travers la spire.
3. Exprimer le courant $i(t)$ qui traverse la spire.
4. Sachant que le champ magnétique créé par la spire circulaire en un point M de son axe situé à une distance $\ell \gg a$ de son centre vaut $\vec{B} \approx \frac{\mu_0 a^2}{2\ell^3} i(t) \vec{u}_x$, exprimer le champ magnétique \vec{B}' créé par la spire au point O .
5. En déduire le couple $\vec{\Gamma}$ exercé par la spire sur le moment magnétique. Interpréter le résultat.
6. Exprimer enfin la puissance moyenne \mathcal{P} que doit fournir un opérateur pour maintenir la vitesse angulaire du moment magnétique constante.

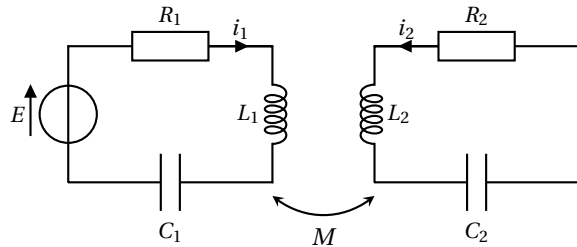
TD 29 : Circuit fixe dans un champ magnétique variable

★★ Exercice 5 : Système de détection

On modélise un système de détection antivol de la manière suivante. Le détecteur est assimilé à un circuit RLC série fixe et alimenté par une fem sinusoïdale $E(t) = E \cos(\omega t)$. On place sur l'objet à protéger un circuit électronique que l'on assimile également à un circuit RLC série. Pour simplifier, on prendra $R_1 = R_2 = R$, $L_1 = L_2 = L$ et $C_1 = C_2 = C$.

Lorsque l'objet passe à proximité du détecteur, le couplage entre les deux bobines n'est plus négligeable et on note M le coefficient d'inductance mutuelle entre les bobines (on prendra arbitrairement $M > 0$).

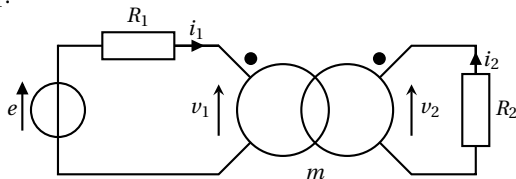
La pulsation ω est choisie de manière à ce qu'il y ait résonance en intensité dans le détecteur lorsque l'objet est très éloigné ($M = 0$). Dans cet exercice, on négligera les effets dus au mouvement relatif du détecteur et du circuit mobile.



1. Exprimer ω en fonction des données du problème.
2. On pose $i_1(t) = \Re e \left[\underline{I}_1 e^{j\omega t} \right]$ avec $\underline{I}_1 = I_{1m} e^{j\varphi}$.
Exprimer I_{1m} lorsque l'objet est très éloigné du détecteur.
3. Exprimer I'_{1m} lorsqu'on tient compte de l'inductance mutuelle (objet à proximité du détecteur).
4. Dans le cas où $M \ll L$, exprimer $\frac{\Delta I_{1m}}{I_{1m}} = \frac{|I'_{1m} - I_{1m}|}{I_{1m}}$ en fonction de M , L et du facteur de qualité $Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}}$.
5. AN : $R = 50 \Omega$, $C = 0,1 \mu\text{F}$, $L = 100 \text{mH}$, $M = 0,1 \text{mH}$.

★★ Exercice 6 : Adaptation d'impédance

Un générateur de tension de f.e.m alternative e , alimente le primaire d'un transformateur idéal à travers une résistance R_1 .



À quelle condition sur le rapport de transformation m , la puissance absorbée par la résistance R_2 au secondaire est-elle maximale ?

Solutions :

Ex2 : 1. $i(t) = -\frac{B_0 S}{\tau R} e^{-t/\tau}$ 2. $W_J = \frac{B_0^2 S^2}{2\tau R}$

Ex3 : 3. $i_1(t) = \frac{E}{2R} \left[2 - e^{-t/\tau_1} - e^{-t/\tau_2} \right]$ $i_2(t) = \frac{E}{2R} \left[e^{-t/\tau_2} - e^{-t/\tau_1} \right]$

avec $\tau_1 = \frac{L+M}{R}$ et $\tau_2 = \frac{L-M}{R}$

4. $i_1(t) = \frac{E}{2R} \left[2 - e^{-t/\tau_1} \right]$ $i_2(t) = -\frac{E}{2R} e^{-t/\tau_1}$

Ex4 : 1. $\vec{B} = \frac{\mu_0 \mathcal{M}}{4\pi d^3} (2 \cos(\omega t) \vec{u}_x - \sin(\omega t) \vec{u}_y)$ 2. $\Phi = \frac{\mu_0 a^2 \mathcal{M}}{2d^3} \cos \omega t$

3. $i(t) = \frac{\mu_0 a^2 \mathcal{M} \omega}{2d^3 R} \cos \omega t$ 4. $\vec{B}' = \frac{\mu_0^2 a^4 \mathcal{M} \omega}{4d^6 R} \sin \omega t \vec{u}_x$

5. $\vec{\Gamma} = -\frac{\mu_0^2 a^4 \mathcal{M}^2 \omega}{4d^6 R} \sin^2 \omega t \vec{u}_z$ 6. $\mathcal{P} = \frac{\mu_0^2 a^4 \mathcal{M}^2 \omega^2}{8d^6 R}$

Ex5 : 1. $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ 2. $I_{1m} = \frac{E}{R}$ 3. $I'_{1m} = \frac{I_{1m}}{1 + \frac{M^2}{R^2 LC}}$

4. $\frac{\Delta I_{1m}}{I_{1m}} = \left(\frac{QM}{L} \right)^2$ 5. $\frac{\Delta I_{1m}}{I_{1m}} = 4 \cdot 10^{-4}$

Ex6 : $m = \sqrt{\frac{R_2}{R_1}}$