

DU PROGRAMME PRÉCÉDENT :**• Comparaison locale des fonctions (Partie 1)****I - Relations de comparaison locale des fonctions**

- ➔ Notion de voisinage
- ➔ Relation de domination : définition, caractérisation par quotient, propriétés.
- ➔ Fonction négligeable devant une autre : définition, caractérisation par quotient, propriétés, comparaison des fonctions de références.
- ➔ Fonctions équivalentes : définition, caractérisation par quotient
- Propriétés : symétrie, transitivité, compatibilité avec les opérations, substitution.
- ➔ Obtention d'équivalent par encadrement
- ➔ Équivalents et signe des expressions, liens entre équivalents et limites.
- ➔ Si f dérivable en a et si $f'(a) \neq 0$ alors $f(x) - f(a) \underset{x \rightarrow a}{\sim} f'(a)(x - a)$.
- ➔ Équivalents de référence : A savoir démontrer (*)

• cas des fonctions polynomiales

$\sin x \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x \text{ et } \tan x \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x$	$e^x \underset{x \rightarrow 0}{\sim} 1 \text{ et } e^x - 1 \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x$	$\text{Pour } \alpha \in \mathbb{R}^+, \text{ fixé : } (1+x)^\alpha - 1 \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \alpha x$
$\cos x \underset{x \rightarrow 0}{\sim} 1$	$\ln(x+1) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x$	$\arctan(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x \text{ et } \arcsin(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x$
$1 - \cos x \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \frac{x^2}{2}$	$\operatorname{sh}(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} x \text{ et } \operatorname{ch}(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} 1$	$\arccos(x) \underset{x \rightarrow 0}{\sim} \frac{\pi}{2}$

• Utilisation des matrices en algèbre linéaire**I - Matrices représentatives**

- ➔ Matrices représentatives d'un vecteur, d'une famille de vecteur, d'une application linéaire dans des bases données.

II - Opérations sur les matrices représentatives

- ➔ Combinaisons linéaires de matrices représentatives d'applications linéaires, isomorphisme entre $\mathcal{L}(E, F)$ et $M_{n,p}(\mathbb{K})$ où $\dim E = p$ et $\dim F = n$, dimension de $\mathcal{L}(E, F)$.
- ➔ Isomorphisme canonique de $\mathcal{L}(\mathbb{K}^p, \mathbb{K}^n)$ sur $M_{n,p}(\mathbb{K})$, application linéaire canoniquement associée à une matrice.
- ➔ Calcul des coordonnées de l'image d'un vecteur par une application linéaire.
- ➔ Produit de matrices représentatives d'applications linéaires, lien entre applications linéaires bijectives et matrices inversibles.

NOUVEAU COURS :**III - Changement de bases**

- ➔ Matrices de passage entre deux bases : $P_{\mathcal{B} \rightarrow \mathcal{B}'} = M(\operatorname{id}, \mathcal{B}', \mathcal{B})$, les matrices de passages sont inversibles.
- ➔ Effet d'un changement de bases sur les coordonnées d'un vecteur et sur une matrice d'application linéaire.
- ➔ Définition de matrices semblables, caractérisation : elles représentent le même endomorphisme dans deux bases différentes.

IV - Rang d'une matrice

- ➔ Définition, propriétés, caractérisation des matrices inversibles à l'aide du rang.
- ➔ Lien avec le rang d'une application linéaire.
- ➔ Multiplier une matrice par une matrice inversible ne change pas son rang.
- ➔ Les OEL et les OEC conservent le rang.
- ➔ Le rang d'une matrice est invariant par transposition.

• Déterminants**I - Déterminant d'une famille de vecteurs dans une base**

- ➔ Définitions : Forme n-linéaire / alternée / symétrique.
- ➔ Prop admise : L'ensemble des formes n-linéaires alternées sur E de $\dim n$ est un ev de dimension 1.
- ➔ Définition : $\det_{\mathcal{B}}$ est l'unique forme n-linéaire alternée sur E telle que $\det_{\mathcal{B}}(\mathcal{B}) = 1$
- ➔ Propriétés : $\det_{\mathcal{B}}$ est antisymétrique, det d'une famille avec au moins un vecteur nul, $\det_{\mathcal{B}}(\lambda u_1, \dots, \lambda u_n) = \dots$
- ➔ Si \mathcal{B} et \mathcal{B}' bases de E , lien entre $\det_{\mathcal{B}}$ et $\det_{\mathcal{B}'}$, caractérisation d'une base.

II - Expression du déterminant lorsque $n = 2$ ou $n = 3$

- ➔ Expression du déterminant dans une base en fonction des coordonnées dans les cas $n = 2$ et $n = 3$
- Rq. Interprétation en termes d'aire/volume.

III - Déterminant d'un endomorphisme

- ➔ Définition, propriétés, déterminant d'une composée, caractérisation des automorphismes.

III - Déterminant d'une matrice carrée

- ➔ Définition : déterminant de ses vecteurs colonnes dans la base canonique de \mathbb{K}^n .
- ➔ Lien avec le déterminant d'une famille de vecteurs, lien avec le déterminant d'un endomorphisme.
- ➔ Le déterminant d'une matrice ayant une colonne nulle, deux colonnes égales ou proportionnelles est nul.
- ➔ Caractérisation matrices inversibles, déterminant d'un produit, de A^p , A^{-1} lorsque A est inversible, et de A^T .

IV - Calcul pratique du déterminant d'une matrice carrée

- ➔ Développement du déterminant par rapport à une ligne ou une colonne.
- ➔ Déterminant d'une matrice triangulaire
- ➔ Effet des opérations élémentaires

Rq. pour les interrogateurs : Nous n'avons pas encore fait d'exercices sur le chapitre « Déterminants » donc soyez modestes en début de semaine.

(*) Démonstrations / Méthodes à connaître et TOUT le cours est à connaître !

Prévisions semaine n° 28 : Variables aléatoires (début)

Déroulement d'une colle

1. Une question de cours parmi celles signalées par (*)
Ou un exercice très proche d'un fait en cours (cf exos à savoir refaire) (*)
2. Un calcul de limite avec utilisation d'équivalents
3. Exercice(s) au choix de l'interrogateur : On pourra commencer par un exercice à savoir refaire ou assez proche.

Un cours non connu entraine une note < 10

Pas de liste d'exercices à savoir refaire sur le Chap. 22

Il faut savoir calculer des limites avec utilisation d'équivalents.

Exercices Chap. 23Révisions :

- Revoir le calcul de l'inverse d'une matrice
- Revoir les méthodes pour calculer les puissances d'une matrice

Exercice fait dans le cours : (*)

On considère $u = (1, 2, 1)$, $v = (0, 1, 1)$ et $w = (-1, 1, 0)$ dans \mathbb{R}^3 .

On pose : $F = \text{Vect}(u, v)$ et $G = \text{Vect}(w)$

1. Montrer que : $\mathcal{B} = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 . Que peut-on en déduire pour F et G ?
2. Déterminer la matrice représentative de la symétrie s par rapport à F , parallèlement à G , relativement à la base (u, v, w) .
3. En utilisant la formule de changement de bases, déterminer la matrice de s relativement à la base canonique de \mathbb{R}^3 .
4. Comment retrouver le résultat de la question précédente sans utiliser la formule de changement de bases ?

Exercice 5 :

Soit $a \in \mathbb{R}$ et $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3, \mathbb{R}^4)$ canoniquement associée à la matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & a & 5 \\ a & -1 & 5 \\ 1 & -3 & 0 \\ -1 & a & -1 \end{pmatrix}$.

Déterminer le rang de f , une base de son image et une base de son noyau.

Exercice 14 : Soit $(a, b, c, d) \in \mathbb{R}^4$, trouver le rang de $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ a & c & a & c \\ b & b & d & d \\ ab & cb & ad & cd \end{pmatrix}$.

Exercice 19 :

Soit f l'endomorphisme de \mathbb{R}^3 canoniquement associé à la matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

1. Soit $\mathcal{F} = (\varepsilon_1, \varepsilon_2, \varepsilon_3)$ avec $\varepsilon_1 = (1, 0, 1)$, $\varepsilon_2 = (-1, 1, 0)$ et $\varepsilon_3 = (1, 1, 1)$. Montrer que \mathcal{F} est une base de \mathbb{R}^3 .
2. Déterminer la matrice, notée $M(f, \mathcal{F})$, de f dans la base \mathcal{F} .
3. Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, calculer $M(f^n, \mathcal{B})$ où \mathcal{B} est la **base canonique** de \mathbb{R}^3 .

Exercice 20 :

Soit f un endomorphisme de E de dimension n . On suppose que $f^2 \neq 0_{\mathcal{L}(E)}$ et que $f^2 - 3f + 2\text{Id}_E = 0_{\mathcal{L}(E)}$.

1. Soit $a \in \mathbb{R}$. On suppose qu'il existe un vecteur $x \neq 0_E$ tel que $f(x) = ax$. Montrer que $a \in \{1, 2\}$.
Rq. On dit alors que a est une valeur propre de f et que x est un vecteur propre de f associé à la valeur propre a .
2. Montrer que $\text{Ker}(f - 2\text{Id}_E)$ et $\text{Ker}(f - \text{Id}_E)$ sont supplémentaires dans E .
3. En déduire qu'il existe une base de E dans laquelle la matrice de f est diagonale.

Exercice 21 :

Soit f l'endomorphisme de $E = \mathbb{R}^3$ dont la matrice relativement à la base canonique est : $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \end{pmatrix}$.

1. Déterminer les réels a tels que $\text{Ker}(f - a\text{Id}_E) \neq \{0_E\}$. (**Fait en TD avec le déterminant**)
2. Pour chaque valeur de a trouvée à la question précédente, déterminer une base de $\text{Ker}(f - a\text{Id}_E)$.
3. Déterminer une base \mathcal{B}' de E dans laquelle la matrice représentative de f soit diagonale.
4. En déduire A^n , pour $n \in \mathbb{N}$.

Exercices Chap. 24Exercices faits dans le cours : (*)

Ex. Cours 1. Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ a & b & c \\ a^2 & b^2 & c^2 \end{pmatrix}$, $(a, b, c) \in \mathbb{R}^3$. Calculer $\det(A)$ sous forme factorisée.

Ex. Cours 2. Soit $n \geq 1$ et $A_n = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 & & & (0) \\ 1 & & 1 & & \\ \vdots & & & (0) & \ddots \\ 1 & & & & 1 \end{pmatrix} \in M_n(\mathbb{R})$. On pose : $d_n = \det A_n$.

1^{er} méthode : On développe par rapport à la dernière colonne et on trouve une formule de récurrence.
2^{ème} méthode : En utilisant les OEC.