

Test oscillateur harmonique

Sujet A

Exercice 1 : solution d'une équation différentielle.

Un oscillateur harmonique est régi par l'équation différentielle:

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0 \quad \text{avec } \omega_0 = 3,0 \text{ rad.s}^{-1}.$$

Initialement (à $t = 0$), on a $x(0) = a = 50 \text{ cm}$ et $v(0) = v_0 = 2,0 \text{ m.s}^{-1}$.

Résoudre l'équation différentielle (solution : $x(t)$).

Exercice 2 : ressort vertical

Un ressort de raideur $k = 10 \text{ N.m}^{-1}$ et de longueur à vide $l_0 = 30 \text{ cm}$ est accroché au plafond.

On suspend une masse $m = 100 \text{ g}$ à l'extrémité du ressort.

1) Quelle sera la longueur du ressort **à l'équilibre**, notée l_{eq} ? (n'oubliez pas de faire un schéma sur lequel figurent les forces appliquées à la masse).

2) On étire à présent le ressort d'une distance $x_0 = 20 \text{ cm}$ par rapport à sa position d'équilibre puis on le lâche **sans vitesse initiale**.

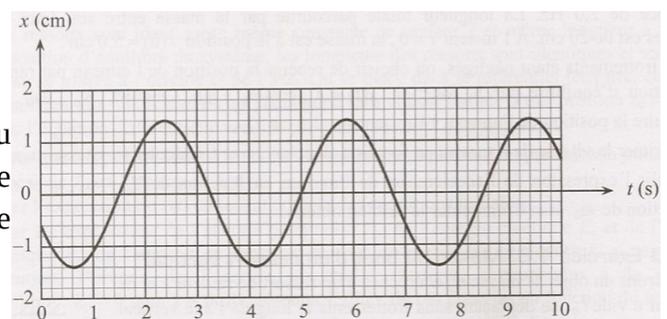
Montrer que l'équation différentielle satisfaite par $x(t) = l - l_{eq}$ (les frottements de l'air sont négligés) est de la forme $\frac{d^2x}{dt^2} + \omega_0^2 x = 0$.

Indication : utiliser le résultat de la question 1 pour simplifier l'équation différentielle.

3) Résoudre cette équation différentielle. Quelle est la période des oscillations du ressort ?

Exercice 3 : analyse de données expérimentales :

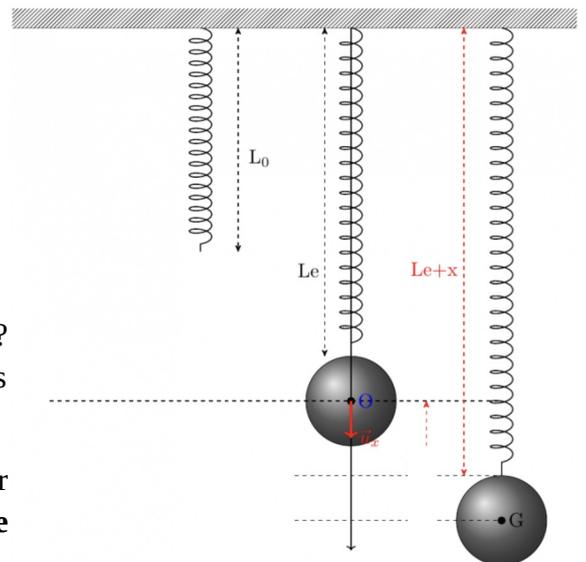
En mesurant l'abscisse $x(t)$ d'une masse accrochée au bout d'un ressort linéaire horizontal, repérée par rapport à sa position d'équilibre, on obtient le graphe suivant :



1) Déterminez les caractéristiques de l'oscillation : amplitude, période, vitesse initiale.

2) L'objet accroché au ressort est de masse $m = 50 \text{ g}$. En déduire la valeur de la constante de raideur k du ressort.

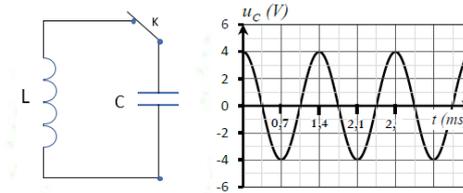
3) Donner l'expression de l'énergie potentielle élastique.



Exercice 4

Soit un condensateur de capacité $C = 10 \mu\text{F}$, initialement chargé sous une tension d'un générateur idéal de tension continue E . À un instant $t = 0$, on relie le condensateur aux bornes d'une bobine d'inductance L considérée comme idéale (résistance interne r nulle), on obtient un circuit LC idéal comme dans la figure 1 ci-dessous.

On visualise la tension u_C aux bornes du condensateur (Figure ci-dessous).



Reprenre le circuit électrique utilisé et représenter dans la convention « récepteur », le sens du courant électrique, la tension aux bornes de chaque composant électrique.

2- Établir l'équation différentielle qui régit les variations de la tension $u_C(t)$ aux bornes du condensateur.

3- Trouver la solution de l'équation différentielle, déterminer l'expression de la période propre T_0 du circuit LC en fonction des paramètres L et C ,

4- Relever graphiquement la période des oscillations de la tension u_C , en déduire l'inductance L de la bobine.

5- Calculer la quantité d'électricité Q_m du condensateur. (La condition initiale sur u_C).

6- Comme la charge dans le condensateur, le courant électrique dans le circuit peut avoir une valeur maximale notée I_m . Trouver l'expression de I_m en fonction de Q_m et T_0 , puis en fonction de E , L et C .

7- Donner l'expression littérale de l'énergie électrique emmagasinée dans le condensateur, Calculer sa valeur à $t=0$.

8 - Montrer que l'énergie totale E_T se conserve dans le circuit, et que $E_T = \frac{1}{2} \frac{Q_m^2}{C}$.

9 - De la question 6, retrouver une autre expression de l'énergie totale E_t dans le circuit LC, en fonction de I_m et L .

Test oscillateur harmonique

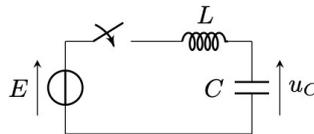
Sujet B

Exercice 1

L'équation horaire du mouvement d'un oscillateur mécanique (ressort) horizontal est donné par la relation suivante : $x(t) = 3 \cos(20t + \pi/4)$ avec x en **cm** et t en **s**.

- 1) Donner la période, la fréquence et l'amplitude des oscillations.
- 2) Donner l'expression de la vitesse et de l'accélération de l'oscillateur en fonction du temps.

Exercice 2

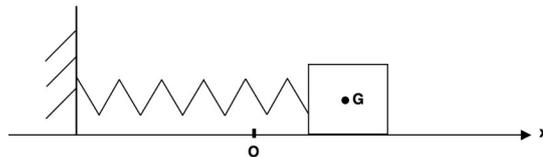


- 1) Établir l'équation différentielle vérifiée par la tension u_C après la fermeture de l'interrupteur à $t = 0$. L'écrire sous forme canonique et identifier la pulsation propre du circuit.
- 2) On suppose qu'à l'instant $t = 0$, le condensateur est déchargé et aucun courant ne traverse le circuit. Déterminer l'expression de la solution de l'équation différentielle.

Exercice 3

Une masse est libre de se déplacer sans frottement sur un rail horizontal. Après avoir écarté la masse de sa position d'équilibre, on la libère sans vitesse initiale.

- 1) Représenter sur le schéma ci-dessous les forces agissant sur la masse m . Le point O donne l'abscisse du centre de gravité G à la position d'équilibre du système. Dans cette position le ressort n'est ni étiré ni comprimé.



- 2) Déterminer l'équation différentielle du mouvement relative à l'abscisse $x = OG$ du centre de gravité G du mobile à l'instant t .
- 3) Déterminer l'expression de $x(t)$: solution de cette équation différentielle. On suppose qu'à l'instant initial $t = 0$ s, l'oscillateur possède une amplitude $x_0 = 2$ cm et une vitesse égale à zéro.
- 4) Exprimer la période propre T_0 des oscillations de l'oscillateur en fonction de k et m .

On considère un dispositif solide ressort horizontal constitué d'un ressort de constante de raideur $k = 50 \text{ N.m}^{-1}$ et d'un solide de masse $m = 500 \text{ g}$. On prend la position d'équilibre du solide comme origine d'un axe Ox . Tous les frottements sont négligés. Le solide est lancé à la date $t = 0$ depuis la position $x = 5,0 \text{ cm}$, avec une vitesse initiale de coordonnée $v_0 = - 0,50 \text{ m.s}^{-1}$. L'évolution au cours du temps de la

position du solide est donnée par $x(t) = X \cos$

a) L'équation différentielle vérifiée par $x(t)$ est : $m \ddot{x} + 0 \cdot \dot{x} + kx = 0$

1. b) $T_0 = 0,63 \text{ s}$

2. c) .

3. d) $X_m = 7,1 \text{ cm}$

position du solide est donnée par $x(t) = X_m \cos\left(\frac{2\pi t}{T_0} + \varphi\right)$.

Données : $2\pi \approx 6,3$; $\cos\frac{\pi}{4} = \sin\frac{\pi}{4} = \frac{\sqrt{2}}{2} \approx 0,71$.

a) L'équation différentielle vérifiée par $x(t)$ est : $\ddot{x} + \frac{m}{k}x = 0$.

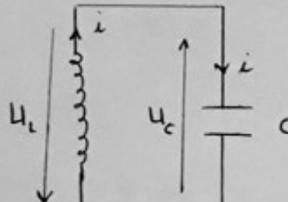
b) $T_0 \approx 0,63 \text{ s}$

c) $\varphi = -\frac{\pi}{4}$

d) $X_m = 7,1 \text{ cm}$

LC : EX 1

① Convention : récepteur.



② La loi d'additivité des tensions : $U_L + U_C = 0$
avec $U_C = \frac{q}{C}$ et $U_L = L \frac{di}{dt} = L \frac{dq}{dt}$
donc $\frac{q}{C} + L \frac{dq}{dt} = 0$
soit alors : $\frac{d^2 q}{dt^2} + \frac{q}{LC} = 0$

③ il suffit de remplacer la solution dans l'équation différentielle :
ona $\frac{dq}{dt} = \frac{1}{dt} (Q_m \cos(\frac{2\pi t}{T_0} + \varphi))$

donc $\frac{d^2 q}{dt^2} + \left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 q(t) = 0$
donc $\left(\frac{2\pi}{T_0}\right)^2 = \frac{1}{LC} \Rightarrow T_0 = 2\pi \sqrt{LC}$

④ graphiquement $T_0 = 1,4 \text{ ms}$
et ona : $T_0 = 2\pi \sqrt{LC}$
donc $L = \left(\frac{T_0}{2\pi}\right)^2 \times \frac{1}{C}$
AN $L = \frac{(1,4 \cdot 10^{-3})^2}{(2\pi)^2} \times \frac{1}{10 \cdot 10^{-6}}$
 $L = 5 \text{ mH}$

⑤ à $t=0$, graphiquement $U_C = 4 \text{ V}$
donc $q(t=0) = Q_m \cdot \cos(\varphi)$
et puisque $U_C(0) = U_{Cm} \Rightarrow q(0) = Q_m$
donc $\cos(\varphi) = 1 \Rightarrow \varphi = 0$
 $U_{Cm} = \frac{Q_m}{C} \Rightarrow Q_m = C U_{Cm}$

⑥ ona $i(t) = \frac{dq}{dt} = \frac{1}{dt} (Q_m \cos(\frac{2\pi t}{T_0} + \varphi))$
 $i(t) = -\left(\frac{2\pi}{T_0}\right) \cdot Q_m \cdot \sin\left(\frac{2\pi}{T_0} t + \varphi\right)$
on pose $I_m = \frac{2\pi}{T_0} \cdot Q_m$
à $t=0$ $Q_m = U_C(0) \cdot C = E \cdot C$
et $T_0 = 2\pi \sqrt{LC}$
donc : $I_m = \frac{2\pi}{2\pi \sqrt{LC}} \cdot E \cdot C$
 $I_m = E \cdot \sqrt{\frac{C}{L}}$

⑦ $E_e = \frac{1}{2} C U_C(t)^2$ à $t=0$ $U_C(0) = E = 4 \text{ V}$
donc $E_e = \frac{1}{2} C E^2$
AN $E_e = \frac{1}{2} \cdot 10 \cdot 10^{-6} \cdot 4^2$
 $E_e = 80 \mu\text{J}$

⑧ $E_T = E_e + E_n$
 $= \frac{1}{2} C U_C^2 + \frac{1}{2} L i^2$
 $= \frac{1}{2} \cdot \frac{q^2}{C} + \frac{1}{2} L i^2$
donc $E_T = \frac{1}{2} C [q(t)^2 + L C i^2]$
 $= \frac{1}{2} C [Q_m^2 \cos^2(\frac{2\pi t}{T_0} + \varphi) + Q_m^2 \sin^2(\frac{2\pi t}{T_0} + \varphi)]$
 $E_T = \frac{1}{2} C Q_m^2$

⑨ de la Question 6 : $Q_m = \frac{T_0}{2\pi} \cdot I_m$
donc $E_T = \frac{1}{2} C \cdot I_m^2 \cdot \left(\frac{T_0}{2\pi}\right)^2$
 $E_T = \frac{1}{2} C \cdot I_m^2 \cdot \frac{(2\pi \sqrt{LC})^2}{4\pi^2}$
 $E_T = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I_m^2$